

鹿児島工業高等専門学校			機械・電子システム工学専攻			開講年度		平成29年度(2017年度)						
学科到達目標														
科目区分		授業科目	科目番号	単位種別	単位数	学年別週当授業時数								
						専1年		専2年						
						前	後	前	後					
1Q	2Q	3Q	4Q	1Q	2Q	3Q	4Q							
一般	必修	総合英語	0027	学修単位	2	2						塚崎 香織		
一般	選択	科学技術英語	0028	学修単位	2		2					坂元 真理子		
一般	選択	現代企業法論	0029	学修単位	2		2					松田 忠大		
一般	選択	国際関係論	0030	学修単位	2	2						藤内 哲也		
専門	必修	特別研究Ⅰ	0001	履修単位	4	4	4					吉満 真		
専門	必修	特別セミナー	0002	学修単位	2	1	1					吉満 真二		
専門	選択	流体工学特論	0003	学修単位	2	2						椎 保幸		
専門	選択	弾性力学	0004	学修単位	2	2						南金山 裕弘		
専門	選択	固体の力学	0005	学修単位	2	2						小田原 悟		
専門	選択	制御工学特論	0006	学修単位	2	2						宮田 千加良		
専門	選択	計測制御工学	0007	学修単位	2		2					宮田 千加良		
専門	選択	知能情報処理論	0008	学修単位	2		2					岸田 一也		
専門	選択	電気回路特論	0009	学修単位	2	2						新田 敦司		
専門	選択	機械・電子システム工学特別演習Ⅰ	0010	学修単位	1	1						江崎 秀司		
専門	選択	機械・電子システム工学特別演習Ⅱ	0011	学修単位	1	1						福添 孝明		
専門	選択	機械・電子システム工学特別演習Ⅲ	0012	学修単位	1		1					室屋 光宏		
専門	選択	特別実習A(4週間)	0013	履修単位	4	集中講義						吉満 真二		
専門	選択	特別実習B(2週間)	0014	履修単位	2	集中講義						吉満 真二		
専門	選択	機械・電子システム工学特別講義Ⅰ	0015	学修単位	1		1					吉満 真二		
専門	必修	環境プロセス工学	0016	学修単位	2		2					大竹 孝明		
専門	必修	環境科学	0017	学修単位	2		2					山田 真義		
専門	必修	環境創造工学プロジェクト	0018	学修単位	2	1	1					入江 智和 永仁夫 櫻根 健史 吉満 真一 西留清 山田 真義		
専門	選択	微分方程式	0019	学修単位	2	2						熊谷 博		
専門	選択	ベクトル解析	0020	学修単位	2		2					松浦 將國		
専門	選択	線形代数学	0021	学修単位	2	2						嶋根 紀仁		
専門	選択	地球物理学概論	0022	学修単位	2		2					池田 昭大		
専門	選択	デジタル信号概論	0023	学修単位	2		2					河野 良弘		
専門	選択	応用電子計測	0024	学修単位	2		2					寺師 裕人		

専門	選択	技術と社会のかかわり	0025	学修単位	2	2							須田 隆夫, 保坂 直之, 坂元 真理子, 棚 健一, 玉利 陽三	
専門	選択	環境創造工学特別講義	0026	学修単位	1	1							逆瀬川 宗一, 吉満 貴一, 山田 真義	
一般	必修	技術倫理	0044	学修単位	2							2	町 泰樹	
一般	選択	論理的英語コミュニケーション	0045	学修単位	2				2				坂元 真理子	
専門	必修	特別研究Ⅱ	0027	履修単位	10				10	10			吉満 真一	
専門	選択	伝熱工学特論	0028	学修単位	2				2				三角 利之	
専門	選択	材料物性工学	0029	学修単位	2				2				池田 英幸	
専門	選択	メカトロニクス特論	0030	学修単位	2				2				渡辺 創	
専門	選択	画像工学	0031	学修単位	2				2				原田 治行	
専門	選択	画像情報処理特論	0032	学修単位	2						2		原田 治行	
専門	選択	機械・電子システム工学特別講義Ⅱ	0033	学修単位	1							1	吉満 真一	
専門	必修	環境電磁気学	0034	学修単位	2				2				鎌田 清孝	
専門	必修	環境人間工学	0035	学修単位	2				2				山田 真義	
専門	選択	応用代数学	0036	学修単位	2						2		白坂 繁	
専門	選択	解析力学	0037	学修単位	2				2				篠原 学	
専門	選択	量子力学	0038	学修単位	2						2		野澤 宏大	
専門	選択	知的生産システム	0039	学修単位	2				2				塙本 公秀	
専門	選択	精密加工学	0040	学修単位	2						2		大渕 勝史	
専門	選択	安全衛生工学	0041	学修単位	2				2				齋村 和広	
専門	選択	超伝導工学	0042	学修単位	2						2		奥 高洋	
専門	選択	ヒューマンインターフェース	0043	学修単位	2				2				新徳 健	

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	総合英語
科目基礎情報				
科目番号	0027	科目区分	一般 / 必修	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	新TOEIC TEST英文法出るとこだけ！・新TOEIC TESTリスニング出るとこだけ！			
担当教員	塚崎 香織			
到達目標				
1. 毎分120語程度の速度で物語文や説明文などを読み、その内容を要約できる。 2. 相手が明瞭に毎分120語程度の速度で、自分や身近なこと及び自分の専門に関する簡単な情報や考えを話す場合、その内容を聞いて要約できる。				
ルーブリック				
評価項目1	理想的な到達レベルの目安 読んだ内容について、その情報や考え方を、過不足なく全て要約できる。	標準的な到達レベルの目安 読んだ内容について、その情報や考え方を、概ね要約できる。	未到達レベルの目安 読んだ内容について、その情報や考え方を、要約できない。	
評価項目2	聞いた内容について、その情報や考え方を、過不足なく全て要約できる。	聞いた内容について、その情報や考え方を、概ね要約できる。	聞いた内容について、その情報や考え方を、要約できない。	
評価項目3				
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	実用英語能力の向上を目指し、一例としてTOEIC400点を突破できる英語学力を総合的に養う。TOEIC関連のリスニング、および語彙力、構文、読解等の学習強化をはかる。TOEIC400点以上相当の英語力を養うための総合学習コース。本科で習得した英語（語彙・文法・読解・リスニング等）の復習および発展・強化を主軸とする。			
授業の進め方・方法	毎回、語彙や文法の小テストを行う。常に積極的な態度で自学し、課題に取り組むこと。その他、各自の必要性に応じて、語彙力・文法力・読解力・リスニング力強化のため、日々英語学習に励むこと。			
注意点	[外部試験(30%) + 定期試験成績(60%) + 小テスト(10%)] - 平常点(上限10%)。 なお、外部試験はTOEIC試験400点、TOEIC IP試験400点、実用英検準2級以上あるいは工業英検3級以上の取得者のみ評価の対象とする。（注：TOEIC試験またはTOEIC IP試験400点未満は0点とする。又、実用英検準2級以上あるいは工業英検3級以上を取得していなければ、0点とする。）ただし、TOEIC試験またはTOEIC IP試験の有効期限については、本科目受講前年度および前々年度の過去2年間である。実用英検または工業英検については有効期限はないものとする。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
前期	1週	語彙（単語・熟語・慣用表現）	国際的なコミュニケーションの場面で用いられる単語・熟語・慣用表現を身につける。	
	2週	語彙（単語・熟語・慣用表現）	国際的なコミュニケーションの場面で用いられる単語・熟語・慣用表現を身につける。	
	3週	語法（品詞）	品詞を理解し、正しい品詞を選択することができる。	
	4週	語法（冠詞）	冠詞を理解し、正しい冠詞を選択することができる。	
	5週	語法（代名詞）	代名詞を理解し、代名詞を選択することができる。	
	6週	語法（動詞の形）	主語と動詞の対応（数の一致など）を理解し、動詞を正しい形にできる。また、現在分詞と過去分詞の用法を理解し、使い分けることができる。	
	7週	語法（動詞の形）	主語と動詞の対応（数の一致など）を理解し、動詞を正しい形にできる。また、現在分詞と過去分詞の用法を理解し、使い分けることができる。	
	8週	語法（時制）	時制を理解し、正しい時制を選択することができる。	
2ndQ	9週	語法（仮定法）	仮定法の用法や慣用表現を理解し、文を作ることができる。	
	10週	語法（接続詞）	各接続詞の特徴を理解し、正しい接続詞を選択することができる。	
	11週	語法（関係詞）	関係代名詞・関係副詞の種類や用法を理解し、正しい関係詞を選択することができる。	
	12週	語法（比較級）	比較の用法や慣用表現を理解し、文を作ることができる。	
	13週	読むこと・聞くこと	毎分120語程度の速度で物語文や説明文などを読み、その内容を要約できる。	
	14週	読むこと・聞くこと	毎分120語程度の速度で物語文や説明文などを読み、その内容を要約できる。	
	15週	定期試験	達成度を確認する。	
	16週			
評価割合				
	定期試験	外部試験	小テスト	態度
総合評価割合	60	30	10	0
基礎的能力	60	30	10	0
専門的能力	0	0	0	0
分野横断的能力	0	0	0	0
	ポートフォリオ	その他	合計	
	0	0	100	
	0	0	100	
	0	0	0	
	0	0	0	

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	科学技術英語
科目基礎情報				
科目番号	0028	科目区分	一般 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	「Which side are you on?」佐野泰孝, 成美堂 英和・和英辞書は既に購入しているものでよい			
担当教員	坂元 真理子			
到達目標				
英語の文章の特徴や論理的な文章・考え方について理解することができる。英語を使った学習活動を通して社会や自分のことに目を向け、物事を論理的に考え英語で発表することができる。				
ループリック				
	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安	
談話分析について	談話について理解したことを、発表や議論の中で実践することができる。	談話について理解したことを、与えられた課題や題材の中で実践することができる。	談話の概念について理解することができない。	
英語の論理構成について	英語のパラグラフの論理構成について理解し、講義で扱う教材の内容と論点を把握したうえでそれについての自分の意見を英語でまとめ、発表したり議論したりすることができる。	英語のパラグラフの論理構成について理解し、講義で扱う教材の内容と論点を把握したうえでそれについての自分の意見を英語でまとめることができる。	英語のパラグラフの論理構成について理解し、講義で扱う教材の内容と論点を把握することができない。	
プレゼンテーションの技法について	プレゼンテーションの技法について理解し、発表や議論の中で英語で実践することができる。	プレゼンテーションの技法について理解し、与えられた課題や題材を応用して英語で実践することができる。	プレゼンテーションの技法について理解し、与えられた課題や題材に従って英語で実践することができない。	
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	英語で論理的にコミュニケーションを行うための基礎的な内容を学ぶレベル。本科目を履修し、2年次前期の「論理的英語コミュニケーション」につなげる。			
授業の進め方・方法	授業では講義のほか、個人、ペア、グループでの活動を行う。また決められたテーマに対し個人およびグループでプレゼンテーションや簡単なプロジェクトを行う。			
注意点	入学時に、英文法全般について理解し、その知識を用いて英文を読んだり書いたりできる程度の語学力を有していること。与えられた題材に対し、自分の考えをまとめて書いたり発表したりする活動を行う。そのため十分なやる気と、人前で自分の意見を英語で発表することを厭わない姿勢が必要とされる。授業は殆どを英語で行う。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
後期 3rdQ	1週	談話の概念	談話の概念について理解することができる。	
	2週	結束性と一貫性	結束性と一貫性について理解することができる。	
	3週	論理構成	論理構成について理解することができる。	
	4週	論理構成	論理構成について、与えられた題材を基に個人またはグループで実践活動を行ない、成果を発表することができる。	
	5週	英語の論理構成を形成する要素	英語の論理構成を形成する要素について理解することができる。	
	6週	英語の論理構成を形成する要素	英語の論理構成を形成する要素について、与えられた題材を基に個人またはグループで実践活動を行ない、成果を発表することができる。	
	7週	英語の論理パターンに基づいた自己表現	英語の論理パターンに基づいた自己表現について理解することができる。	
	8週	英語の論理パターンに基づいた自己表現	英語の論理パターンに基づいた自己表現について、与えられた題材を基に個人またはグループで実践活動を行ない、成果を発表することができる。	
後期 4thQ	9週	論理的思考	論理的思考について理解することができる。	
	10週	論理的思考	論理的思考について、与えられた題材を基に個人またはグループで実践活動を行ない、成果を発表することができる。	
	11週	論理展開と自己表現	論理展開と自己表現について理解することができる。	
	12週	論理展開と自己表現	論理展開と自己表現について、与えられた題材を基に個人またはグループで実践活動を行ない、成果を発表することができる。	
	13週	プレゼンテーションの技法	について、与えられた題材を基に個人またはグループで実践活動を行ない、成果を発表することができる。	
	14週	プレゼンテーションの技法	これまでに学んだ内容をプレゼンテーションの技法を活かして実践し、英語コミュニケーション能力の一部として身につけることができる。	
	15週	期末試験	上記授業項目について達成度を評価する。	
	16週	試験答案の返却・解説	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する。 (非評価項目)	
評価割合				
	試験	レポート等	態度	合計

総合評価割合	70	30	0	100
目標達成度	70	30	0	100

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	現代企業法論				
科目基礎情報								
科目番号	0029	科目区分	一般 / 選択					
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2					
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1					
開設期	後期	週時間数	2					
教科書/教材	特に指定しないが、会社法の基本書（授業中に紹介する）を各自購入することが望ましい。/六法、会社判例百選							
担当教員	松田 忠大							
到達目標								
ルーブリック								
	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安					
評価項目1	会社の営利性、社団性、法人性を踏まえて、それぞれの性質から生じる諸法律問題について自分で答えを出すことができる。	会社の営利性、社団性、法人性の意義が理解できるとともに、会社の権利能力の範囲、法人性の限界について説明することができる。	会社の営利性、社団性、法人性といった基本的な性質を理解できていない。					
評価項目2	株式会社の設立手続の概要を説明でき、かつ、設立手続から生じる法的問題について、自分で考え方を導くことができる。	株式会社の設立手続をおおむね説明でき、かつ、これに関連する法的問題を説明することができる。	株式会社の設立手續の概要を十分に説明することができない。					
評価項目3	株式の意義、法的性質を理解したうえで、有限責任原則との関係で株式が果たす役割、株式を巡る法的問題を1以上採り上げて、これを自ら考え、その答えを導くことができる。	株式の意義・法的性質を理解し、株主有限責任原則、株式の果たす役割を説明することができる。	株式会社における株式の意義を理解できていない。					
評価項目4	株式会社の基本的な機関である株主総会、取締役（会）、監査役について、それぞれの法的位置づけを理解したうえで、機関に関する法的課題を1つ以上採り上げて、これを自ら考え、その答えを導くことができる。	株式会社の基本的な機関である株主総会、取締役（会）、監査役の意義およびその果たす機能を説明することができる。	株式会社の基本的な機関である株主総会、取締役（会）、監査役の意義が理解できていない。					
学科の到達目標項目との関係								
教育方法等								
概要	資本主義社会の高度化に伴い、私たちの生活を企業活動と切り離して考えることは困難になった。わたしたちは自らの生活に必要な物資を企業から調達し、その生活物資を購入するのに必要な財貨を企業から得る。前者においては消費者と企業、後者の関係においては、労働者と企業として関わることになる。また、企業間においても、取引先、下請け、親子会社などのように相互に連結した関係が形成されている。さらに、将来、自ら会社を起こし、企業経営を行う人もいるかもしれない。このように考えると、現代社会における企業は重大な存在意義を有していることがわかる。この講義では、この企業社会において、企業生活関係に特有な法規の総体である商法、とりわけ会社法を学習することにより、企業社会で生きるために知識を身に付けることを主な目標とする。							
授業の進め方・方法	この授業は講義を中心として行うが、必要に応じて、演習問題やレポートを課す。 レポート課題については、期限内に必ず提出すること。							
注意点	教科書は特に指定しないが、価格の安いものでよいので会社法のテキスト（出版社のシリーズもの、例えば、有斐閣双書など）を一冊は購入することが望ましい。							
授業計画								
	週	授業内容	週ごとの到達目標					
後期	3rdQ	1週	I. 近代市民法と商法（総則・商行為）概説 1. 近代市民法原理	<input type="checkbox"/> 近代市民法の枠組みを理解することができる。				
		2週	2. 商行為と商人	<input type="checkbox"/> 商行為の意義と商人概念を理解することができる。				
		3週	II. 会社法総説 1. 会社の概念と種類	<input type="checkbox"/> 会社の営利性、社団性、法人性、会社の形態を理解することができる。 <input type="checkbox"/> 法人たる会社の権利能力の範囲について理解することができる。				
		4週	2. 会社の性質と能力	<input type="checkbox"/> 法人たる会社の権利能力の範囲について理解することができる。				
		5週	2. 会社の性質と能力 III. 株式会社の設立 1. 株式会社の設立手続	<input type="checkbox"/> 法人たる会社の権利能力の範囲について理解することができる。 <input type="checkbox"/> 定款の作成、出資の履行等、株式会社の設立手続の概要を理解することができる。				
		6週	1. 株式会社の設立手續 2. 設立手続における法律問題	<input type="checkbox"/> 定款の作成、出資の履行等、株式会社の設立手続の概要を理解することができる。 <input type="checkbox"/> 株式会社設立に際しての法律問題を通して、発起人の権限、責任を理解することができる。				
		7週	2. 設立手続における法律問題 IV. 株式会社における 株式と株主の概念 1. 株主の意義と有限責任	<input type="checkbox"/> 株式会社設立に際しての法律問題を通して、発起人の権限、責任を理解することができる。				
		8週	2. 株式と株主名簿	<input type="checkbox"/> 株式の意義、株式の機能と種類、株式併合と分割、法律問題を通して、株式の自由譲渡性、自己株取得、株主名簿の意義について基本的事項を理解することができる。				
	4thQ	9週	3. 募集株式の発行と新株予約権	<input type="checkbox"/> 株式会社の資金調達方法（募集株式の発行、社債の発行など）と新株予約権についての基礎的事項を理解することができる。				

	10週	V 株式会社の機関 1. 株主総会	<input type="checkbox"/> 会社法における株式会社の機関設計を概観した後、株主総会の招集・決議に関する法律問題を通して、株主総会の意義を理解することができる。
	11週	2. 取締役及び取締役会	<input type="checkbox"/> 法律問題を通して、取締役の職務、義務、会社に対する責任を理解することができる。
	12週	2. 取締役及び取締役会 3. 会計参与、監査役、監査役会、会計監査人	<input type="checkbox"/> 法律問題を通して、取締役の職務、義務、会社に対する責任を理解することができる。 <input type="checkbox"/> 株式会社の会計参与の意義、監査制度の基礎を理解することができる。
	13週	4. 委員会設置会社 5. 役員等の損害賠償責任	<input type="checkbox"/> 委員会制度の概要を理解することができる。 <input type="checkbox"/> 役員等の負う法的責任を理解することができる。
	14週	VI 会社の計算 1. 企業会計原則と計算に関する法的規制 VII 株式会社の解散と清算 1. 解散と清算	<input type="checkbox"/> 株式会社の計算書類に関する基本的事項を理解することができる。 <input type="checkbox"/> 会社の解散原因と清算のしくみについて理解することができる。
	15週	試験答案の返却・解説	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する
	16週		

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	70	0	0	0	0	30	100
基礎的能力	70	0	0	0	0	30	100
専門的能力	0	0	0	0	0	0	0
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	国際関係論			
科目基礎情報							
科目番号	0030	科目区分	一般 / 選択				
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2				
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1				
開設期	前期	週時間数	2				
教科書/教材	授業中に適宜指示します						
担当教員	藤内 哲也						
到達目標							
1.	国際関係の成立と発展の歴史的過程について説明できる。						
2.	現代の国際関係における諸問題について説明できる。						
3.	現代の国際関係における日本の位置づけについて説明できる。						
ルーブリック							
評価項目1	理想的な到達レベルの目安 国際関係の成立と発展の過程に関する高度な事項について理解し、説明することができる。	標準的な到達レベルの目安 国際関係の成立と発展の過程に関する基本的な事項について理解し、説明することができる。	未到達レベルの目安 国際関係の成立と発展の過程に関する基本的な事項について理解していない。				
評価項目2	現代の国際関係における諸問題に関する高度な事項について理解し、説明することができる。	現代の国際関係における諸問題に関する基本的な事項について理解し、説明することができる。	現代の国際関係における諸問題に関する基本的な事項について理解していない。				
評価項目3	現代の国際関係における日本の位置づけに関する高度な事項について理解し、説明することができる。	現代の国際関係における日本の位置づけに関する基本的な事項について理解し、説明することができる。	現代の国際関係における日本の位置づけに関する基本的な事項について理解していない。				
学科の到達目標項目との関係							
教育方法等							
概要	国際関係をめぐる基礎的な知識を身につけ、現実世界の諸問題について多角的に考察できるようにする。						
授業の進め方・方法	①国際関係の成立と発展の過程、②現代の国際関係における諸問題に関する基本的な事項を理解していることを重視する。授業では多くの発問によって関心を引き出すとともに、重要なキーワードの定着・理解を図る。また、国際関係に関する諸課題について、自分に関わる身近な問題として考えることを促す。						
注意点	現実世界で起こっていることについて興味を持ち、自ら考えて行動する習慣を身につけること。						
授業計画							
	週	授業内容	週ごとの到達目標				
前期	1stQ	1週	(1) 国際関係へのまなざし				
		2週	(2) 歴史のなかの国際関係				
		3週	(3) 宗教・民族・国家				
		4週	(4) 国際社会の成立				
		5週	(5) 国民国家とナショナリズム				
		6週	(6) 帝国主義と世界大戦				
		7週	(7) 冷戦体制				
		8週	(8) 21世紀の国際関係				
前期	2ndQ	9週	(9) 先進国と途上国				
		10週	(10) 国家と地域				
		11週	(11) 自立する地域				
		12週	(12) 地域紛争				
		13週	(13) グローバル化の進展				
		14週	(14) まとめと展望				
		15週	試験答案の返却・解説	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する。 (非評価項目)			
		16週					
評価割合							
	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	100	0	0	0	0	0	100
基礎的能力	100	0	0	(-20)	0	0	100
専門的能力	0	0	0	0	0	0	0
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	流体工学特論
科目基礎情報				
科目番号	0003	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	プリント配布			
担当教員	椎 保幸			

到達目標

本科で学んだ流体工学や流体力学の基本事項について、演習を通じて物理的な理解を深め、説明できる能力を身に付けることを目標とする。また、英語のテキストを用いることで英語力の向上も目指す。

ルーブリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
流体の基本的な物理的性質が説明できる。	流体で用いる単位系、流体の物理的性質、次元解析の手法を理解し、与えられた課題を解くことができる。	流体で用いる単位系、流体の物理的性質、次元解析の手法を説明することができる。	流体で用いる単位系、流体の物理的性質、次元解析の手法を説明できない。
流体の静力学に関する基礎的事項が説明できる。	静水における圧力と浮力およびマノメータの原理を理解し、与えられた課題を解くことができる。	静水における圧力と浮力およびマノメータについて説明できる。	静水における圧力と浮力およびマノメータについて説明できない。
流れを表す各種の基礎式について説明できる。	ベルヌーイの式、連続の式、運動方程式および流線を表す式を理解し、与えられた計算問題を解くことができる。	ベルヌーイの式、連続の式、運動方程式および流線を表す式について説明できる。	ベルヌーイの式、連続の式、運動方程式および流線を表す式を説明できない。
圧力測定の原理および方法について説明できる。	ピエゾメータおよびピトー管の原理および適用方法を理解し、与えられた計算問題を解くことができる。	ピエゾメータおよびピトー管の原理および適用方法について説明できる。	ピエゾメータおよびピトー管の原理および適用方法を説明できない。
物体周りの流れに関する基礎的事項が説明できる。	平板上の境界層および摩擦抵抗、物体に働く抗力と揚力を理解し、与えられた計算問題を解くことができる。	平板上の境界層および摩擦抵抗、物体に働く抗力と揚力を説明できる。	平板上の境界層および摩擦抵抗、物体に働く抗力と揚力を説明できない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	本科4年次の流体工学および本科5年次の流体力学を履修していること。微分方程式の知識を必要とする。
授業の進め方・方法	演習問題をプリント配布するので、50分程度の予習をしておくこと。授業はゼミ形式で、口頭で説明させるため、解答の内容を十分に理解しておくこと。
注意点	30分程度の復習を行い、さらに理解を深めること。

授業計画

		週	授業内容	週ごとの到達目標
前期	1stQ	1週	流体の物理的性質	SI単位、密度、粘性、比重、圧縮性について説明できる
		2週	流体の物理的性質	次元解析、表面張力について説明できる
		3週	流体の静力学	圧力、マノメータについて説明できる
		4週	流体の静力学	浮力、相対的静止について説明できる
		5週	流れの基礎式	連続の式、流線について説明できる
		6週	流れの基礎式	ベルヌーイの式について説明できる
		7週	流れの基礎式	運動方程式について説明できる
		8週	各種圧力計	ピエゾメータの原理と適用方法について説明できる
2ndQ	2ndQ	9週	各種圧力計	ピエゾメータの原理と適用方法について説明できる
		10週	各種圧力計	ピトー管の原理と適用方法について説明できる
		11週	各種圧力計	ピトー管の原理と適用方法について説明できる
		12週	物体まわりの流れ	平板上の境界層と摩擦抵抗力について説明できる
		13週	物体まわりの流れ	平板上の境界層と摩擦抵抗力について説明できる
		14週	物体まわりの流れ	抗力、揚力について説明できる
		15週	試験答案の返却・解説	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する。(非評価項目)
		16週		

評価割合

	試験	レポート	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	70	30	0	0	0	0	100
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	70	30	0	0	0	0	100
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	固体の力学
科目基礎情報				
科目番号	0005	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	機械工学入門講座 1 材料力学 村上 敬宜 著 森北出版			
担当教員	小田原 悟			
到達目標				
1. 材料力学の基本である静力学と動力学の違い及び応力とひずみ、フックの法則を説明できる。 2. ねじりモーメントが作用する棒の先端のねじれ角、表面に生じるせん断応力を極断面二次モーメントの考え方に基づいて計算できる。 3. はりに生じる曲げモーメントやせん断力を計算できる。				
ルーブリック				
評価項目1	理想的な到達レベルの目安 材料力学の基本である静力学と動力学の違い及び応力とひずみ、フックの法則を用いて例題を解くことができる。	標準的な到達レベルの目安 材料力学の基本である静力学と動力学の違い及び応力とひずみ、フックの法則を説明できる。	未到達レベルの目安 材料力学の基本である静力学と動力学の違い及び応力とひずみ、フックの法則を説明できない。	
評価項目2	ねじりモーメントが作用する棒の先端のねじれ角、表面に生じるせん断応力を極断面二次モーメントの考え方に基づいて計算できる。	ねじりモーメントが作用する棒の先端のねじれ角、表面に生じるせん断応力を極断面二次モーメントの考え方を説明できる。	ねじりモーメントが作用する棒の先端のねじれ角、表面に生じるせん断応力を極断面二次モーメントの考え方を説明できない。	
評価項目3	はりに生じる曲げモーメントやせん断力を計算できる。また、任意の断面の形状を考慮してはりに生じる応力やたわみを計算できる。	はりに生じる曲げモーメントやせん断力を計算できる。また、基本的な断面形状の場合のはりに生じる応力やたわみを説明できる。	はりに生じる曲げモーメントやせん断力を計算できる。また、基本的な断面形状の場合のはりに生じる応力やたわみを説明できない。	
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	固体材料に作用する応力・ひずみと固体の持つ固有の強さとの関係を学び、機械を安全に設計するための基本を説明できる。			
授業の進め方・方法	本科低学年時の数学、物理の基礎および専門科目の工業力学、材料力学、機械設計法、機械工学実験の材料試験などの知識を必要とする。本科目を修得した場合、機械設計の基礎となる。			
注意点	講義の内容の深い理解のために、予習や演習問題等の課題を含む復習として、毎週、210分以上の自学自習が必要とする。理解状況を把握するために毎回小テストと宿題を課す。ゼミ形式とするが必ず全員毎回内容の説明ができるように準備する。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
前期	1週	1. 機械設計法の基礎	設計ミスによる部品の破損及び疲労による大事故の例を挙げることができる。強度設計や機器のメンテナンス重要性を説明できる。	
	2週	2. 応力とひずみ 応力変換と最大主応力	材料力学の基本である静力学と動力学の違い及び応力とひずみ、フックの法則を説明できる。	
	3週	2. 応力とひずみ 応力変換と最大主応力	応力変換により部材に生じる最大主応力を推定できる。また、ひずみ変換の式からひずみゲージによる計測値から主応力を推定できる。	
	4週	3. サンブナンの原理 及び 応力集中	サンブナンの原理を説明できる。	
	5週	3. サンブナンの原理 及び 応力集中	切欠きの応力集中の考え方を説明できる。	
	6週	4. ねじりによる応力と変形	ねじりモーメントが作用する棒の先端のねじれ角、表面に生じるせん断応力を極断面二次モーメントの考え方に基づいて計算できる。ねじりの不静定問題が説明できる。	
	7週	5. はりの曲げとひずみエネルギー	はりに生じる曲げモーメントやせん断力を計算できる。断面二次モーメント、断面係数に基づいて曲げによる応力やたわみ、たわみ角などの変形を推定できる。	
	8週	5. はりの曲げとひずみエネルギー	弾性体の内部に蓄えられるひずみエネルギーに着目して、カスティリアーノの定理に基づいて様々な形状の部材の変形量を求めることができる。	
2ndQ	9週	5. はりの曲げとひずみエネルギー	弾性体の内部に蓄えられるひずみエネルギーに着目して、カスティリアーノの定理に基づいて様々な形状の部材の変形量を求めることができる。	
	10週	6. 静的破壊と疲労破壊	材料の静的破壊として延性破壊や脆性破壊の違いを説明できる。	
	11週	6. 静的破壊と疲労破壊	衝撃破壊の内容が理解できる。	
	12週	6. 静的破壊と疲労破壊	疲労破壊の基本を理解し、疲労強度の推定ができる。	
	13週	6. 静的破壊と疲労破壊	寿命予測の方法を説明できる。	
	14週	6. 静的破壊と疲労破壊	基準強さと安全率に考え方を説明できる。	
	15週	6. 静的破壊と疲労破壊	許容応力に基づいて部材の寸法が決定できる。	
	16週	—前期期末試験— 試験答案の返却・解説	授業項目1. ~ 6.について達成度を評価する。試験において間違った部分を自分の課題として把握する。	
評価割合				
	試験	小テスト・レポート	授業態度	合計

総合評価割合	70	30	0	100
%	70	30	(-20)	100

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	制御工学特論
科目基礎情報				
科目番号	0006	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	自動制御 柏木潤 著 朝倉出版株式会社			
担当教員	宮田 千加良			
到達目標				
1. システムの伝達関数と、ステップ応答、インパルス応答との関係を説明することができる。 2. システムの伝達関数表現を理解し、等価変換を用いてブロック線図を簡単化することができる 3. システムの特性根と過渡応答との関係を理解し、系の安定性を判別することができる。 4. システムの周波数特性と安定性との関係を理解し、系の安定性を判別することができる。 5. システムの一巡伝達関数について根軌跡を描き、安定性との関係を説明することができる。 6. システムの定常特性について説明することができる 7. PID調整計の動作を説明し、パラメータを設定することができる。				
ループリック				
評価項目1	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安	
	ラプラス逆変換により、システムのステップ応答、インパルス応答を計算することができる。またインパルス応答をラプラス変換して伝達関数を求めることができる。	ラプラス逆変換により、システムのステップ応答、インパルス応答を計算することができる。	ラプラス逆変換により、システムのステップ応答、インパルス応答を計算することができない。	
評価項目2	システムをブロック線図で表し、結合・等価変換を用いてブロック線図を簡単化して、閉ループ伝達関数を求めることができる。	ブロック線図の結合・等価変換を用いてブロック線図を簡単化して、閉ループ伝達関数を求めることができる。	ブロック線図の結合・等価変換を用いてブロック線図を簡単化して、閉ループ伝達関数を求めることができない。	
評価項目3	特性根を用いてインパルス応答を導き、安定性を説明できる。代表根を用いて2次系でシステムを近似することができる。ラウス・フルビッツの方法を用いて安定判別を行なうことができる。	特性根を用いてインパルス応答を導き、安定性を説明できる。ラウス・フルビッツの方法を用いて安定判別を行なうことができる。	特性根を用いてインパルス応答を導くことができず、安定性を説明できない。ラウス・フルビッツの方法を用いて安定判別を行うことができない。	
評価項目4	ナイキスト線図・ボード線図を描き、ゲイン余裕、位相余裕を求めて、安定度合いを説明できる。ナイキスト線図、ボード線図相互の関係を説明することができる。	ナイキスト線図・ボード線図を描き、ゲイン余裕、位相余裕を求めて、安定判別を行なうことができる。	ナイキスト線図・ボード線図から、ゲイン余裕、位相余裕を求めることができず、安定判別を行なうことができない。	
評価項目5	漸近線の実軸との交角、実軸との交点、軌跡の分離点、虚軸との交点をもとに、一巡伝達関数の根軌跡を描き、ゲインの変化に伴う根の動きと安定性について説明することができる。	漸近線の実軸との交角、実軸との交点、軌跡の分離点、虚軸との交点をもとに、一巡伝達関数の根軌跡を描き、安定性との関係を説明することができる。	漸近線の実軸との交角、実軸との交点、軌跡の分離点、虚軸との交点を求めることができず、一巡伝達関数の根軌跡を描くことができず、安定性との関係を説明することができない。	
評価項目6	伝達関数・入力が与えられた際に誤差定数、及び定常偏差を、位置、速度、加速度について求め、誤差信号がどのように変化していくかを説明することができる。	伝達関数・入力が与えられた際に誤差定数、及び定常偏差を、位置、速度、加速度について求めることができる。	伝達関数・入力が与えられた際に誤差定数、及び定常偏差を求めることができない。	
評価項目7	PID調節計の特性を説明でき、限界感度法、あるいはシステムの特性からパラメータを設定することができる。	PID調節計を、限界感度法、あるいはシステムの特性から、パラメータを設定することができる。	PID調節計を、限界感度法、あるいはシステムの特性から、パラメータを設定することができない。	
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	伝達関数を主に制御設計に用いる古典制御理論は現在でも多用されている制御理論であり、基礎・及び実用的な知識として非常に重要である。そこで古典制御理論を用いた線形システムについて理解を深め、実際の制御システムの設計に必要な基礎的能力を修得することを目的とする。			
授業の進め方・方法	本科で既に古典制御理論について学習しているが、更に深く理解できるよう詳細について説明する。各理論・方法・内容相互の関係についても理解を深め、後期開講の計測制御工学の導入部とする。			
注意点	講義内容をよく理解するため、本科で使用した教科書ノート等も参考にしながら、毎回2時間程度の予習をし、授業時間での質問等に対応できるようにしておくこと。また、講義終了後は、復習として2時間程度の演習問題等の課題に取組むこと。また、疑問点があれば、その都度質問すること。ラプラス変換、伝達関数、安定性、などは大切である。相互の関係にも注目すること。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
前期	1stQ	1週	ラプラス変換	ラプラス変換、逆変換ができる。
		2週	線形系の特徴と表現	基本要素について伝達関数、ステップ応答、インパルス応答が算出できる。
		3週	線形系の特徴と表現	一次遅れ系の時定数が求められる。
		4週	線形系の特徴と表現	伝達関数、周波数伝達関数について説明できる。
		5週	ブロック線図	ブロック線図から伝達関数を等価変換を用いて算出できる。
		6週	安定判別	安定条件を説明でき、安定判別ができる
		7週	安定判別	ゲイン余裕、位相余裕を求め、安定の度合いを比較できる。

	8週	安定判別	ゲイン余裕, 位相余裕を求め、安定の度合いを比較できる。
2ndQ	9週	根軌跡	根軌跡が作成できる。
	10週	根軌跡	根軌跡が作成できる。
	11週	根軌跡	代表根を用いて系を2次系で近似できる。
	12週	定常特性	定常特性, 誤差定数が算出できる。
	13週	PID調節計	PID調節計の説明ができる、パラメータの設定ができる。
	14週	PID調節計	PID調節計の説明ができる、パラメータの設定ができる。
	15週	定期試験	授業項目1～4に対して達成度を評価する
	16週		

評価割合

	試験	小テスト+レポート	態度	合計
総合評価割合	70	30	0	100
基礎的能力	0	0	0	0
専門的能力	70	30	0	100
分野横断的能力	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	計測制御工学
科目基礎情報				
科目番号	0007	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	自動制御 柏木潤 著 朝倉出版株式会社			
担当教員	宮田 千加良			

到達目標

1. 有効数字や精度、信頼できる値について説明できる。
2. 基本的な電子計測システムについて、原理や特徴を説明できる。
3. システムを現代制御理論を用いて表し、特性を説明することができる。
4. 特性根指定により、システムを設計することができる。

ループリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1	有効数字、加減乗算での信頼できる桁数を考慮し、測定システムとしての精度が計算できる。	有効数字、加減乗算での信頼できる桁数、を考慮した精度の計算ができる。	有効数字、加減乗算での信頼できる桁数、を考慮した精度の計算ができるない。
評価項目2	温度、圧力、重量、長さ、速度などを測定する基本的な電子計測システムについて、原理や特徴が説明できる。	温度、圧力、重量、長さ、速度などを測定する基本的な電子計測システムについて、特徴が説明できる。	温度、圧力、重量、長さ、速度などを測定する基本的な電子計測システムについて、説明ができない。
評価項目3	システムを状態方程式と出力方程式で表し、任意の形式へ変換することができる。また任意の形式における可制御性、可観測性を評価することができる。	微分方程式あるいは伝達関数で表されるシステムを状態方程式と出力方程式で表し、可制御性、可観測性を評価することができる。	微分方程式あるいは伝達関数で表されるシステムを状態方程式と出力方程式で表すことができず、可制御性、可観測性を評価することができない。
評価項目4	特性根指定の原理を説明でき、希望の特性となるようにシステムを設計することができる。	特性根指定により希望の特性となるようにシステムを設計することができる。	特性根指定により希望の特性となるようにシステムを設計することができない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	物理量を計測し所望の動作を行う制御系として、光学系を用いた計測制御系を例にとり基礎的な知識を修得する。また現代制御理論について、実際の制御システムの設計に必要な基礎的知識を修得する。
授業の進め方・方法	本学で学んだ「数学」「複素理論」及び「計測工学」「制御工学」の知識が必要である。また、現代制御理論では行列演算の知識も必要である。
注意点	講義内容をよく理解するために、教科書を参考にして毎回2時間程度の予習をし、授業時間での質問等に対応できるようにしておくこと。また、講義終了後は、復習として2時間程度の演習問題等の課題に取組むこと。また電子計測システム部分についてはゼミ形式で行うので、課題を指示された部分については、各自パワーポイントおよび資料を準備し、説明できるようにしておくこと。現代制御理論では行列演算が不可欠なので、事前に演算方法などを復習しておくこと。また、不明な点や疑問点は参考書で調べたり聞くなどして、そのまま後に残さないこと。

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
後期	1週	誤差論	有効数字が理解できる。計算の精度が求められる。
	2週	計測方法	温度、圧力、重量、長さ、速度の測定方法について説明できる。
	3週	計測方法	温度、圧力、重量、長さ、速度の測定方法について説明できる。
	4週	計測方法	光を用いた測定方法について説明できる。
	5週	計測回路	計測に用いられる回路（オペアンプ）について説明できる。
	6週	計測回路	計測に用いられる回路（オペアンプ）について説明できる。
	7週	CDピックアップ	光ピックアップの構造、動作を説明できる。
	8週	現代制御理論 状態方程式	伝達関数やブロック線図から、状態方程式・出力方程式が求められる。
4thQ	9週	状態方程式	状態方程式・出力方程式が求められる。
	10週	状態方程式	固有値と特性根の関係を説明できる。
	11週	状態方程式	固有値と特性根の関係を説明できる。
	12週	可制御・可観測性	可制御、可観測行列を求め、可制御であるか、可観測であるか判別できる。
	13週	極配置	一入力可制御標準形に変換できる。
	14週	極配置	根を設定値にするためのフィードバック係数を特性根指定により算出できる。
	15週	定期試験	授業項目に対して達成度を評価する。
	16週		

評価割合

	試験	小テスト+レポート	態度	合計
総合評価割合	70	30	0	100
基礎的能力	0	0	0	0
専門的能力	70	30	0	100

分野横断的能力	0	0	0	0
---------	---	---	---	---

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	知能情報処理論
科目基礎情報				
科目番号	0008	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	「ニューラルコンピューティング入門」 海文堂			
担当教員	岸田 一也			

到達目標

- パターンを認識するための特徴空間を理解し、判別関数を用いた線形分類システムの判別方法を説明でき、判別関数を求めることができる。
- 基本ニューロンの出力式を正確に記述することでき、単層パーセプトロンの動作原理およびそれを用いたパターン認識について説明することができる。
- 多層パーセプトロンの構造を説明でき、その学習法である誤差逆伝搬学習法を理解し、式の導出ができる。また、分類器としての多層パーセプトロンについて理解し、XOR問題を識別する原理について説明できる。
- コホーネン自己組織化ネットワークの構造、位相保持マッピング、教師なし学習について説明することができる。
- ホップフィールドネットワークの構造について、その特徴を3つ以上説明することができる。また、連想記憶において、エネルギー曲線のどの場所に記憶されているか説明することができ、ホップフィールドネットワークの動作について直感的な説明ができる。

ルーブリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1	パターンを認識するための特徴空間を理解し、判別関数を用いた線形分類システムの判別方法を説明でき、判別関数を求めることができる。	パターンを認識するための特徴空間を理解し、判別関数を用いた線形分類システムの判別方法を説明できる。	パターンを認識するための特徴空間を理解し、判別関数を用いた線形分類システムの判別方法を説明できない。
評価項目2	基本ニューロンの出力式を正確に記述することでき、単層パーセプトロンの動作原理およびそれを用いたパターン認識について説明することができる。	基本ニューロンの出力式を正確に記述することでき、単層パーセプトロンの動作原理を説明することができる。	基本ニューロンの出力式を正確に記述することでき、単層パーセプトロンの動作原理を説明することができない。
評価項目3	多層パーセプトロンの構造を説明でき、その学習法である誤差逆伝搬学習法を理解し、式の導出ができる。また、分類器としての多層パーセプトロンについて理解し、XOR問題を識別する原理について説明できる。	多層パーセプトロンの構造を説明でき、その学習法である誤差逆伝搬学習法を理解し、式の導出ができる。	多層パーセプトロンの構造を説明でき、その学習法である誤差逆伝搬学習法を理解し、式の導出ができない。
評価項目4		コホーネン自己組織化ネットワークの構造、位相保持マッピング、教師なし学習について説明することができる。	自己組織化ネットワークの構造、位相保持マッピング、教師なし学習について説明することができない。
評価項目5		ホップフィールドネットワークの構造について、その特徴を3つ以上説明することができる。また、連想記憶において、エネルギー曲線のどの場所に記憶されているか説明することができ、ホップフィールドネットワークの動作について直感的な説明ができる。	ホップフィールドネットワークの構造について、その特徴を3つ以上説明することができる。また、連想記憶において、エネルギー曲線のどの場所に記憶されているか説明することができ、ホップフィールドネットワークの動作について直感的な説明ができない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	本科目では、脳の情報処理を工学的に模倣した人工ニューラルネットワーク（Artificial Neural Networks）の学習に関する基礎的な知識を習得することを目標とする。また、C言語によりニューラルネットワークの情報処理をシミュレーションする。
授業の進め方・方法	
注意点	偏微分を理解しておく。MS Power Pointを使えることが必要。また、Windows XP以上のOSの動くラップトップパソコンが必要。講義は学生の発表形式をとるので、担当者はしっかりと予習をすることが大事である。

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
後期	1週	序論 人とコンピュータ	人とコンピュータの情報処理を説明できる。
	2週	パターン認識 パターン認識の概要と定義 特徴ベクトルと特徴空間	パターン認識の概要と方法を説明できる。特徴ベクトルと特徴空間を説明できる。
	3週	パターン認識 判別関数、線形判別	判別関数、線形判別を説明できる。
	4週	基本ニューロン ニューロンの工学的モデル	ニューロンの工学的モデルを描くことができる。
	5週	基本ニューロン パーセプトロン	ニューロンを用いたパターン識別について説明できる。
	6週	基本ニューロン パーセプトロンの限界	パーセプトロンの限界についてその概略を説明できる。
	7週	多層パーセプトロン 3層パーセプトロンモデル	多層パーセプトロンの構造を説明できる。
	8週	多層パーセプトロン 多層パーセプトロンの学習	誤差逆伝搬学習法を理解し、式の導出ができる。
	9週	多層パーセプトロン 分類器としての多層パーセプトロン	分類器としての多層パーセプトロンを理解し、XOR問題に使用できる。

	10週	多層パーセプトロン C言語を用いたバックプロパゲーションプログラムの作成	整数型, 実数型, 配列, 関数, 引数を使って, バックプロパゲーションのプログラムが作成できる。
	11週	自己組織化ネットワーク 自己組織化 コホーネンのアルゴリズム	自己組織化ネットワーク (SOM) について説明できる。
	12週	自己組織化ネットワーク 自己組織化 コホーネンのアルゴリズム	SOMの学習アルゴリズムを説明できる。
	13週	ホップフィールドネットワーク ホップフィールドモデル	ホップフィールドネットワークの特徴を説明できる。
	14週	ホップフィールドネットワーク エネルギー曲面	エネルギー曲面と連想記憶についての関係を説明できる。
	15週	期末試験	授業項目の達成度を確認する。
	16週	なし	なし

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	平常課題	合計
総合評価割合	45	30	0	0	0	25	100
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	45	30	0	0	0	25	100
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	電気回路特論	
科目基礎情報					
科目番号	0009	科目区分	専門 / 選択		
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2		
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1		
開設期	前期	週時間数	2		
教科書/教材	なし/補助教材: 「電気学会大学講座 電気回路論」 平川博, 大附属辰夫著 電気学会, 「電気回路の基礎」第2版 西巻正朗, 森武昭, 荒井俊彦著 森北出版				
担当教員	新田 敦司				
到達目標					
1. 電気回路の基礎、交流回路の計算など数学的手法を駆使した問題解決ができる。 2. 線形回路網、多段交流回路が数学的手法を用いて計算できる。 3. 過渡現象の計算及びラプラス変換を利用した計算ができる。 4. 分布定数回路の基礎方程式、分布定数回路が説明できる。					
ルーブリック					
	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安		
評価項目1	電気回路の基礎、交流回路の計算など数学的手法を駆使した問題解決法を十分理解し、他者にわかりやすく解説することができる。	電気回路の基礎、交流回路の計算など数学的手法を駆使した問題解決法を十分理解し、他者にわかりやすく解説することができる。	電気回路の基礎、交流回路の計算など数学的手法を駆使した問題解決法を十分理解し、他者にわかりやすく解説することができない。		
評価項目2	線形回路網、多段交流回路が数学的手法を十分近いし、他者にわかりやすく解説することができる。	線形回路網、多段交流回路が数学的手法を用いて計算できる。	線形回路網、多段交流回路が数学的手法を用いて計算できない。		
評価項目3	過渡現象の計算及びラプラス変換を利用した計算を十分理解し、制御工学と関連付けて説明することができる。	過渡現象の計算及びラプラス変換を利用した計算ができる。	過渡現象の計算及びラプラス変換を利用した計算ができない。		
評価項目4	分布定数回路の基礎方程式、分布定数回路を十分理解し、通常回路の違いを明確に説明することができる。	分布定数回路の基礎方程式、分布定数回路が説明できる。	分布定数回路の基礎方程式、分布定数回路が説明できない。		
学科の到達目標項目との関係					
教育方法等					
概要	電気回路は、様々な専門科目と関連がある重要な基礎科目である。本科で学習した電気回路に関する理論を再確認し、専門科目に適用できる能力を習得する。				
授業の進め方・方法	本科目はゼミ形式で行うことから、課題を指示された部分については、各自パワーポイントおよび資料を準備し、説明できるようにしておくこと、回路について既に学習した回路解析の基礎となる諸定理の理解を深め定着させる。また、様々な電気回路の解析及び設計が行えるように学習する。				
注意点	講義内容をより深く理解するために、予習・復習をしっかりとやること。講義終了後は、復習として演習問題等の課題に取り組むこと。疑問点があれば、その都度質問すること。				
授業計画					
	週	授業内容	週ごとの到達目標		
前期	1stQ	1週 電気回路の基礎	電気回路の各要素、基本法則と定理が説明できる。様々な接続回路が計算できる。		
		2週 電気回路の基礎	回路の定常状態と過渡状態を説明できる。		
		3週 交流回路の計算	正弦波電圧・電流とひずみ波が説明できる。		
		4週 交流回路の計算	各要素の交流応答と電力が説明できる。		
		5週 交流回路の計算	交流回路の複素数表示が説明できる。		
		6週 交流回路の計算	様々な交流回路が計算できる。		
		7週 線形回路網	接点方程式と閉路方程式が計算できる。		
		8週 線形回路網	接点方程式と閉路方程式が計算できる。		
2ndQ	9週 多相交流回路	多相交流回路が計算できる。			
	10週 多相交流回路	多相交流回路が計算できる。			
	11週 過渡現象計算	定常解と過渡解による簡単な計算ができる。			
	12週 過渡現象計算	ラプラス変換を利用した計算ができる。			
	13週 分布定数回路	分布常数回路の基礎方程式が説明できる。特性インピーダンス及び伝播定数などが説明できる。			
	14週 分布定数回路	分布常数回路が説明できる。分布常数回路の過渡現象が説明できる。			
	15週 試験答案の返却・解説	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する。			
	16週				
評価割合					
	試験	課題発表	レポート	態度	合計
総合評価割合	50	30	20	0	100
基礎的能力	0	0	0	0	0
専門的能力	50	30	20	0	100
分野横断的能力	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度 (2017年度)	授業科目	機械・電子システム工学特別演習Ⅱ
-------------	------	-----------------	------	------------------

科目基礎情報

科目番号	0011	科目区分	専門 / 選択
授業形態	演習	単位の種別と単位数	学修単位: 1
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1
開設期	前期	週時間数	1
教科書/教材	なし		
担当教員	福添 孝明		

到達目標

指定された課題に対して必要な処理を考え、自らの力でプログラムを記述出来るようになること。

ルーブリック

	理想的な到達レベル	標準的な到達レベル	要学習レベル
1	演習にて提示された処理内容に留まらず、様々なアルゴリズムをプログラムで記述することが出来る	演習にて提示された処理内容をプログラムで記述することが出来る	提示された処理内容をプログラムで記述することが出来ない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	指定された課題に対して必要な処理を考え、自らの力でプログラムを記述出来るようになること。
授業の進め方・方法	プログラミング能力を高めることに興味がある学生の受講を想定している。 自らの力でプログラムを記述できる能力を得れば、大量のデータを効率良く処理することができる。
注意点	初回の授業で開発環境の構築を行うので、それまでに受講期間中に持参可能なパソコンを用意しておくこと。

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
前期	1週	開発環境構築	プログラムを開発する環境を構築することが出来る。
	2週	プログラム開発	指定された課題に対して必要な処理を考え、プログラムでその処理内容を書くことが出来る。
	3週	(同上)	(同上)
	4週	(同上)	(同上)
	5週	(同上)	(同上)
	6週	(同上)	(同上)
	7週	(同上)	(同上)
	8週	(同上)	(同上)
2ndQ	9週	(同上)	(同上)
	10週	(同上)	(同上)
	11週	(同上)	(同上)
	12週	(同上)	(同上)
	13週	(同上)	(同上)
	14週	(同上)	(同上)
	15週	期末(定期)試験	授業項目2について達成度を確認する。
	16週	なし	なし

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	50	0	0	0	0	50	100
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	50	0	0	0	0	50	100
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	環境プロセス工学
科目基礎情報				
科目番号	0016	科目区分	専門 / 必修	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	[教科書] よくわかる 環境工学 伊藤 順彦 他著 理工図書			
担当教員	大竹 孝明			

到達目標

地球の温暖化現象、酸性雨やオゾン層の破壊等、環境問題は国単位から地球レベルでの生態系の調和の問題へと国際的な関心が高まっている。人間活動である技術が社会環境に及ぼす影響を正確に認識し、また、人間活動と自然環境の相互作用において生産活動を行い、かつ、環境保全に努め、よりよい環境を作り上げいかなければならない。これらを如何に成すべきかという事をテーマに、人間活動と環境との相互作用の理解に重点を置き、技術者が社会に対して負う責任を理解し、生産活動に従事する技術者として必要な環境問題全般に通ずる知識を習得して、地球環境に配慮したものづくりが提案できる能力を身につけることを目的とする。

ルーブリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1 環境汚染メカニズムと汚染防止プロセス、地球温暖化の機構や二酸化炭素の排出規制、酸性雨のメカニズム、酸性雨のpHが5.6以下であること及びオゾン層破壊のメカニズム、フロンを説明できる。	環境汚染メカニズムと汚染防止プロセスや地球温暖化等の地球環境問題のメカニズムと共に、その対策等も説明できる。	環境汚染メカニズムと汚染防止プロセスや地球温暖化等の地球環境問題のメカニズムを説明できる。	環境汚染メカニズムと汚染防止プロセスや地球温暖化等の地球環境問題のメカニズムも説明ができない。
評価項目2 環境行政の歴史、現状等、環境基本法や環境アセスメント法及び生態系の保全と再生のための河川環境対策の具体的な事例等について説明できる。	環境行政、環境基本法や環境アセスメント法及び生態系の保全と再生のための河川環境対策の具体的な事例等と共に、過去の公害事例についても説明できる。	環境行政、環境基本法や環境アセスメント法及び生態系の保全と再生のための河川環境対策の具体的な事例について説明できる。	環境行政、環境基本法や環境アセスメント法及び生態系の保全と再生のための河川環境対策の具体的な事例についても説明できない。
評価項目3 水質汚濁の概要、汚濁物の分類や指標、微生物処理操作における好気性処理や活性汚泥法、化学反応の機構と速度、化学反応操作における回分及び連続操作、生物反応工学についての酵素反応(ミカエリス・メンテンの式等)と共に、水質汚濁の対策等も説明できる。	水質汚濁、微生物処理操作、化学反応の機構と速度、化学反応操作における回分及び連続操作、生物反応工学についての酵素反応(ミカエリス・メンテンの式等)と共に、水質汚濁の対策等も説明できる。	水質汚濁、微生物処理操作、化学反応の機構と速度、化学反応操作における回分及び連続操作、生物反応工学についての酵素反応(ミカエリス・メンテンの式等)を説明できる。	水質汚濁、微生物処理操作、化学反応の機構と速度、化学反応操作における回分及び連続操作、生物反応工学についての酵素反応(ミカエリス・メンテンの式等)についても説明できない。
評価項目4 ガス状物質と粒子状物質の性質や体積基準と重量基準の単位、ガス状物質の除去操作、ヘンリーの法則、溶解度、気液平衡及び吸収操作及び粒子状物質の性状や集じん処理操作と共に、大気汚染の対策等も説明できる。	ガス状物質と粒子状物質の性質や体積基準と重量基準の単位、ガス状物質の除去操作、ヘンリーの法則、溶解度、気液平衡及び吸収操作及び粒子状物質の性状や集じん処理操作と共に、大気汚染の対策等も説明できる。	ガス状物質と粒子状物質の性質や体積基準と重量基準の単位、ガス状物質の除去操作、ヘンリーの法則、溶解度、気液平衡及び吸収操作及び粒子状物質の性状や集じん処理操作を説明できる。	ガス状物質と粒子状物質の性質や体積基準と重量基準の単位、ガス状物質の除去操作、ヘンリーの法則、溶解度、気液平衡及び吸収操作及び粒子状物質の性状や集じん処理操作も説明できない。
評価項目5 廃棄物の性状、分類および処理・処分のゴミ焼却、最終処分、焼却処理の中間処理としての特性及び焼却灰等に含まれるダイオキシンの分類、性質や毒性等と共に、廃棄物の社会的問題についても説明できる。	廃棄物の性状、分類および処理・処分のゴミ焼却、最終処分、焼却処理の中間処理としての特性及び焼却灰等に含まれるダイオキシンの分類、性質や毒性等と共に、廃棄物の社会的問題についても説明できる。	廃棄物の性状、分類および処理・処分のゴミ焼却、最終処分、焼却処理の中間処理としての特性及び焼却灰等に含まれるダイオキシンの分類、性質や毒性等について説明できる。	廃棄物の性状、分類および処理・処分のゴミ焼却、最終処分、焼却処理の中間処理としての特性及び焼却灰等に含まれるダイオキシンの分類、性質や毒性等についても説明できない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	本科目は、環境問題に関する概論的内容を含め、地球温暖化等の環境への影響メカニズムやプロセスおよび公害等について述べる。また、大気汚染および水質汚濁等の環境保全技術(汚染物質の除去(防止)技術のプロセス)と廃棄物について説明する。
授業の進め方・方法	原則として環境プロセス工学に必要な基礎的技術に関する講義を進めていくが、これらに必要な法則・手法に関する基礎工学についても述べる。その他、環境に関する理解を深めるため、資料(プリント)等を用い説明を行う。また、期末試験以外に中間試験や小テストを行い、レポート等の提出も課す。
注意点	講義の内容をよく理解するために、毎回、教科書等を参考に2時間程度の予習をし、授業時間での質問等に対応できるようにしておくこと。また、講義終了後は、復習として2時間程度の演習問題等の課題に取組むこと。疑問点があれば、その都度質問すること。

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
後期 3rdQ	1週	地球環境問題及び地球温暖化	序論として、環境汚染メカニズムと汚染防止プロセスの関連について説明できる。地球温暖化の機構や二酸化炭素の排出規制について説明できる。
	2週	酸性雨	酸性雨のメカニズム、酸性雨のpHが5.6以下であること説明できる。
	3週	オゾン層の破壊	オゾン層破壊のメカニズム、フロンとはどのような物質かを説明できる。
	4週	環境計画	環境行政の歴史、現状等について説明できる。環境アセスメントの環境基本法や環境アセスメント法等について説明できる。生態系の保全と再生のための河川環境対策の具体的な事例等について説明できる。
	5週	水質汚濁の概要	水質汚濁の概要及び汚濁物(有機物(BOD)等)の分類や指標を説明できる。微生物処理操作における、好気性処理や活性汚泥法等を説明できる。

	6週	化学反応の機構と速度及び化学反応操作	化学反応の機構と速度や、0次、1次および2次反応等について説明できる。化学反応操作における、回分および連続(槽型)操作を説明できる。
	7週	生物反応工学	生物反応工学について、酵素反応（ミカエリス・メンテンの式等）を説明できる。
	8週	中間試験	第1週から第7週の授業項目に対して達成度を確認する。
4thQ	9週	大気汚染物質	ガス状物質と粒子状物質の性質や体積基準と重量基準の単位を説明できる。
	10週	大気汚染物質の除去操作	大気汚染物質(SOxやNOx)の除去操作である排煙脱硫と排煙脱硝等を説明できる。
	11週	ガス状物質	ガス状物質のヘンリーの法則、溶解度、気液平衡及び吸収操作について説明できる。
	12週	粒子状物質	ばいじんと粉じんの性状や集じん処理操作（重力沈降等）を説明できる。
	13週	廃棄物の分類及び処理・処分	廃棄物の性状、分類および処理・処分のゴミ焼却、最終処分（産廃）やゼロエミッション（回収、再利用）等について説明できる。
	14週	中間処理とダイオキシン	焼却処理について、中間処理としての特性を説明できる。焼却灰等に含まれるダイオキシンの分類、性質や毒性等について説明できる。
	15週	定期試験	第9週から第14週の授業項目に対して達成度を確認する。
	16週		

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	80	0	0	0	0	20	100
基礎的能力	80	0	0	0	0	20	100
専門的能力	0	0	0	0	0	0	0
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	環境創造工学プロジェクト
科目基礎情報				
科目番号	0018	科目区分	専門 / 必修	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	通年	週時間数	1	
教科書/教材	なし			
担当教員	入江 智和, 徳永 仁夫, 横根 健史, 吉満 真一, 西留 清, 山田 真義			

到達目標

1. 問題点を自ら見いだすことができる。
2. 問題点の解決手段を見出すことができる。
3. チーム作業において、自己のなすべき行動を的確に判断し実行できる。
4. チーム作業において、他者のとるべき行動を判断し、適切に働きかけることができる。

ループリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1	与えられたテーマに基づいて問題点を明らかにし、それをまとめて他にわかりやすく説明でき、さらにその背景等を調査するなど、当初の指示以上の取組みができる。	与えられたテーマに基づいて問題点を見いだし、それをまとめて他に説明できる。	与えられたテーマに基づいて問題点を自ら見いだせない。
評価項目2	与えられたテーマに基づいて問題点の解決へのアイデアを考案し、それを試作等のものづくりで実現できる。これに加え、実現できたアイデアの改善を試みる等の当初の指示以上の取組みができる。	与えられたテーマに基づいて問題点の解決に向けたアイデアを考案し、それを試作等のものづくりで実現できるか、実現できなかった場合にはその理由を論理的に説明できる。	与えられたテーマに基づいて問題点の解決へのアイデアを考案できない。
評価項目3	チームの中で自分が担当する役割について、期待されている以上の作業を実施しできる。	チームの中で自分が担当する役割について、期待されているレベルの作業を概ね実施でき、実施できなかった場合にはその理由を論理的に説明できる。	チームの中で自分が担当する役割について、期待されているレベルの作業を実施できない。
	チームのメンバーに働きかけて、そのメンバーに期待したレベル以上の作業を実施させることができる。	チームのメンバーに働きかけて、そのメンバーに期待したレベルの作業を実施させることができ、実施させることができなかった場合にはその理由を論理的に説明できる。	チームのメンバーに働きかけたが、そのメンバーに期待したレベルの作業を実施させられない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	機械・電子システム工学専攻、電気情報システム工学専攻および建設工学専攻の異分野の学生が横断して複数のグループを作り、互いの専門知識を素地にPBL (Project Based Learning) 手法を用いて提示された課題のものづくりに挑み、(1) 問題点を自ら見いだすこと (2) 問題点の解決手段を見出すことができること (3) 問題点を解決できること等の能力の自己開発を目指とする。
授業の進め方・方法	本PBL手法による環境創造工学プロジェクトは、機械・電子システム工学専攻、電気情報システム工学専攻および建設工学専攻の学生が将来個々に立ち向かうであろう異分野の事例に対し、臆することなく知恵を駆使して問題解決にあたることを可能とする「総合教育プログラム」である。なお、エンジニアリングデザイン教育の観点から、PBL課題として、公衆の衛生と安全、文化、社会及び環境に係る問題を包含した内容について検討する。
注意点	学習上の留意点は、① 環境に配慮する能力を身につけるため、環境に関する共通科目を履修すること、② 自らの関心または必要性に応じて専攻分野以外の科目を履修すること、③ 各自の専門分野の知識と①と②の知識を結びつけて、問題を解決することができる。

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
前期	1週	オリエンテーション	趣旨と進め方を理解し、説明できる。
	2週	発想法と問題発掘 (1)	ブレインストーミングによる問題点の発掘ができる。
	3週	発想法と問題発掘 (2)	KJ法による問題点の発掘ができる。
	4週	問題発掘に関するプレゼンテーション (1)	情報収集により、与えられたテーマに関する問題発掘ができる。
	5週	問題発掘に関するプレゼンテーション (2)	発掘した問題を発表し、質疑応答ができる。
	6週	課題解決アイデアプレゼンテーション (1)	情報収集を行い、発掘した課題を解決するアイデアを提案できる。
	7週	課題解決アイデアプレゼンテーション (2)	アイデアについて発表し、質疑応答ができる。
	8週	グループ課題の発掘・調査・検討	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。
2ndQ	9週	グループ作業 (1)	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決の手段を見出すことができる。
	10週	グループ作業 (2)	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
	11週	グループ作業 (3)	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
	12週	グループ作業 (4)	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
	13週	グループ作業 (5)	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。

		14週	グループ作業（6）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。 与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		15週	グループ作業（7）	進捗状況を報告書にまとめることができる。適宜計画の修正を行うことができる。
		16週	中間報告	
後期	3rdQ	1週	グループ作業（8）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		2週	グループ作業（9）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		3週	グループ作業（10）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		4週	グループ作業（11）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		5週	グループ作業（12）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		6週	中間報告	
		7週	グループ作業（13）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		8週	グループ作業（14）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
	4thQ	9週	グループ作業（15）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		10週	グループ作業（16）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		11週	グループ作業（17）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		12週	グループ作業（18）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		13週	グループ作業（19）	与えられたテーマに、グループとして取り組むことができる。問題解決のためのアイデアを具現化できる。
		14週	グループ作業（20）	進捗状況を報告書にまとめることができる。
		15週	成果発表会	グループとしての取り組みの成果を報告できる。
		16週		

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	0	30	0	30	0	40	100
基礎的能力	0	0	0	10	0	10	20
専門的能力	0	15	0	10	0	20	45
分野横断的能力	0	15	0	10	0	10	35

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	ベクトル解析
科目基礎情報				
科目番号	0020	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	教科書: 「新応用数学」高遠節夫ほか著, 大日本図書. 参考書・補助教材: 「新応用数学 問題集」高遠節夫ほか著, 大日本図書.			
担当教員	松浦 將國			

到達目標

- ベクトルの和, 差, スカラー倍, 位置ベクトル, ベクトルの成分, 内積, 外積の定義を式で説明できる(復習).
- ベクトルの微分が説明できる.
- 接線ベクトルを用いて空間上の曲線の長さが計算できる.
- 法線ベクトルを用いて空間上の曲面の面積が計算できる.
- スカラー場の定義が説明でき, 勾配を求めることができる.
- 発散, 回転を求めることができる.
- スカラー場とベクトル場に対してそれぞれ線積分を計算できる.
- グリーンの定理を説明できる.
- スカラー場とベクトル場に対してそれぞれ面積分を計算できる.
- ガウスの発散定理とストークスの定理が説明できる.

ルーブリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1	ベクトルの和, 差, スカラー倍, 内積, 外積などの計算問題をほとんど解くことができ, これらに関連した公式の導出も概ね自力でできる.	ベクトルの和, 差, スカラー倍, 内積, 外積などの計算問題を概ね解くことができ, これらに関連した公式の意味も説明できる.	ベクトルの和, 差, スカラー倍, 内積, 外積などの計算問題をほとんど解くことができない.
評価項目2	ベクトルの微分に関する計算問題をほとんど解くことができ, 内積や外積を組み合わせた種々の公式の導出もできる.	ベクトルの微分の定義を概ね正しく答えられて, ベクトルの微分に関する計算問題を概ね解くことができる.	ベクトルの微分の定義をあまり答えられず, ベクトルの微分に関する計算問題をほとんど解くことができない.
評価項目3	曲線の長さの公式に関する計算問題をほとんど解くことができ, 曲線の長さの公式の導出もできる.	曲線の長さの公式を利用して, 空間上の具体的な曲線の長さを求める問題を概ね正しく計算できる.	曲線の公式の意味を説明できず, それを利用して空間上の曲線の長さを計算することもほとんどできない.
評価項目4	単位法線ベクトルを用いた曲面の面積公式を証明し, 様々なアプローチにより具体的な曲面の面積計算ができる.	単位法線ベクトルを用いた曲面の面積公式を利用して, 具体的な曲面の面積計算ができる.	曲面の面積公式をほとんど説明できず, 具体的な曲面の面積計算もほとんどできない.
評価項目5	ナフラの線形性に関する公式の証明ができた, 具体的なスカラー場に対して勾配を計算することができる.	ナフラの線形性をおおむね説明でき, 具体的なスカラー場に対して勾配を計算することができる.	ナフラの線形性をほとんど説明できず, 具体的なスカラー場に対する勾配の計算もほとんどできない.
評価項目6	具体的なベクトル場に対して発散と回転を計算でき, 発散と回転に関する公式を概ね自力で証明できる.	ベクトル場の発散と回転の違いをナフラにより説明でき, 具体的なベクトル場に対して発散と回転を計算できる.	ベクトル場の発散と回転の違いを説明できず, 具体的なベクトル場に対して発散と回転を計算することができない.
評価項目7	スカラー場やベクトル場の具体的な計算ができ, それらの線積分の定義も概ね正しく説明できる.	具体的なスカラー場やベクトル場に対し, 与えられた具体的な閉曲線について線積分を概ね正しく計算することができる.	与えられたスカラー場やベクトル場の線積分の定義を説明できず, これらの具体的な計算もほとんどできない.
評価項目8	グリーンの定理を応用了した計算問題を解くことができ, グリーンの定理の証明もできる.	グリーンの定理を応用して具体的な線積分の計算問題を解くことができる.	グリーンの定理の内容をまったく説明できず, 線積分の計算問題に応用することもできない.
評価項目9	具体的なスカラー場やベクトル場に対して面積分の計算ができる, 面積分の公式の証明の概要も説明できる.	面積分の公式を応用して, 具体的なスカラー場やベクトル場に対して面積分を計算することができる.	面積分の公式の内容をまったく説明できず, 具体的なスカラー場やベクトル場に対して面積分を計算することができない.
評価項目10	ガウスの発散定理やストークスの定理の概要を説明でき, 様々な数理的モデルに応用できる.	ガウスの発散定理やストークスの定理の概要を具体的なモデルに即して説明できる.	ガウスの発散定理やストークスの定理の概要をまったく説明できない.

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	ベクトルに関する微積分を具体的な計算問題に即して習得し, 物理学や工学等に応用することを目標とする. 本科目は物理学や工学等でよく取り扱われる重要な科目である.
授業の進め方・方法	おもにベクトルの微分, 勾配・発散・回転の計算法, ベクトル場/スカラー場での線積分や面積分を学習する. 本科目は学生の予習を前提に行われる.
注意点	各回授業前に予習を済ませ, 教科書内の用語の意味や具体例を把握し, 例題も解いておくこと. 教科書や問題集などで問題を解き, 具体的な問題の解法を習得すること. 不明な点は必ず担当教員に質問すること.

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
後期 3rdQ	1週	ベクトルと内積・外積	ベクトルの和, 差, スカラー倍, 位置ベクトル, ベクトルの成分, 内積, 外積の定義を式で説明できる(復習).
	2週	ベクトルの微分	ベクトルの微分が説明できる.
	3週	曲線と曲面	接線ベクトルを用いて空間上の曲線の長さが計算できる.

	4週	曲線と曲面	法線ベクトルを用いて空間上の曲面の面積が計算できる.
	5週	スカラー場とベクトル場	スカラー場の定義が説明でき、勾配を求めることができる.
	6週	スカラー場とベクトル場	発散、回転を求めることができる.
	7週	スカラー場とベクトル場	発散、回転を求めることができる.
	8週	線積分	スカラー場とベクトル場に対してそれぞれ線積分を計算できる.
	9週	線積分	スカラー場とベクトル場に対してそれぞれ線積分を計算できる.
	10週	線積分	グリーンの定理を説明できる.
	11週	線積分	スカラー場とベクトル場に対してそれぞれ面積分を計算できる.
4thQ	12週	線積分	スカラー場とベクトル場に対してそれぞれ面積分を計算できる.
	13週	線積分	ガウスの発散定理とストークスの定理が説明できる.
	14週	線積分	ガウスの発散定理とストークスの定理が説明できる.
	15週	期末試験	上記項目に対して到達度を確認する.
	16週		

評価割合

	試験	平常点	合計
総合評価割合	75	25	100
能力	75	25	100

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	線形代数学
科目基礎情報				
科目番号	0021	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	テキスト 線形代数 小寺平治著 共立出版／大学編入のための数学問題集 碓氷久他著 大日本図書			
担当教員	嶋根 紀仁			
到達目標				
(1) ベクトル空間と線形写像への理解を深める (2) 固有値・固有ベクトルへの理解を深め、行列の対角化・三角化とその応用を行う				
ルーブリック				
理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安		
行列の対角化	行列の対角化を問題解決に利用できる。	行列の対角化とその簡単な応用ができる。 エルミート行列をユニタリー行列によって対角化できる。	行列の固有値・固有ベクトルを求めることができない。 複素ベクトルの内積を求めることができない。	
行列の三角化	行列の三角化を問題解決に利用できる。	行列の三角化ができる。 2次行列のジョルダン標準形を求めることができる。 指数行列を用いて、簡単な線形微分方程式を解くことができる。	行列の対角化や三角化ができない。	。
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	(1) 鹿児島高専準学士課程で履修した線形代数の知識を前提とする (2) 線形代数の概念と演算は理工系学問の基礎として多くの分野で利用されている			
授業の進め方・方法	ベクトルと行列・行列式において線形代数の復習、ベクトル空間と線形写像において複素計量ベクトル空間とユニタリ変換の導入、固有値問題において行列の対角化と三角化およびその基本的な応用を講義形式で行う			
注意点	(1) 予習として既習内容を確認しておくこと (2) 復習により要点をつかみ基礎概念、演算方法を理解すること (3) 自学自習として各自のレベルにあった問題を解くことにより、基礎概念の理解だけでなく、演算方法の定着をはかること			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
前期	1週	ベクトルと行列・行列式	空間内のベクトルの問題を解くことができる	
	2週	同上	行列・行列式の問題を解くことができる	
	3週	ベクトル空間と線形写像	ベクトル空間とその基底や次元が理解できる	
	4週	同上	線形写像とその表現行列が理解できる	
	5週	同上	内積空間が理解できる 複素ベクトルの内積を求めることができる	
	6週	同上	ユニタリー変換の意味が理解できる	
	7週	固有値問題	行列の固有値・固有ベクトルを求めることができる	
	8週	同上	行列の対角化とその簡単な応用ができる	
2ndQ	9週	同上	行列の三角化ができる	
	10週	同上	正規行列の対角化ができる	
	11週	同上	エルミート行列をユニタリー行列によって対角化できる	
	12週	同上	2次行列のジョルダン標準形を求めることができる	
	13週	同上	指数行列を用いて、簡単な線形微分方程式を解くことができる	
	14週	同上	同上	
	15週	期末試験	固有値問題について達成度を確認する	
	16週	答案返却	試験において、間違えた部分を自分の課題として把握する	
評価割合				
		試験	合計	
総合評価割合		100	100	
期末試験		100	100	

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	地球物理学概論
科目基礎情報				
科目番号	0022	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材				
担当教員	池田 昭大			

到達目標

1. 地球の質量、体積、重力等、地球の概要を表す物理量を算出できる。
2. 地球の内部構造、放射性年代測定の仕組み、地磁気の成因について説明できる。
3. 太陽放射のエネルギーについて理解し、太陽定数を用いた太陽放射の計算ができる。
4. 地球磁気圏、電離圏の成因、構造について説明できる。
5. 地球の熱圏、中間圏、成層圏、対流圏の特徴を説明できる。
6. 地球温暖化について説明できる。

ループリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1	地球の質量、体積、重力等、地球の概要を表す物理量を算出でき、算出に用いる式の意味が説明できる。	地球の質量、体積、重力等、地球の概要を表す物理量を算出できる。	地球の質量、体積、重力等、地球の概要を表す物理量を算出することができない。
評価項目2	地球の内部構造、放射性年代測定の仕組み、地磁気の成因について説明でき、これらと関連する式を扱うことができる。	地球の内部構造、放射性年代測定の仕組み、地磁気の成因について説明できる。	地球の内部構造、放射性年代測定の仕組み、地磁気の成因について説明できない。
評価項目3	太陽放射のエネルギーについて理解し、太陽定数を用いた太陽放射の計算ができる、シュテファン・ボルツマンの法則を説明できる。	太陽放射のエネルギーについて理解し、太陽定数を用いた太陽放射の計算ができる。	太陽放射のエネルギーについて理解し、太陽定数を用いた太陽放射の計算ができない。
評価項目4	地球磁気圏、電離圏の成因、構造について説明でき、スケールハイトの計算ができる。	地球磁気圏、電離圏の成因、構造について説明できる。	地球磁気圏、電離圏の成因、構造について説明できない。
評価項目5	地球の熱圏、中間圏、成層圏、対流圏の特徴を説明でき、これらの領域の成因について式、化学式等を用いて説明できる。	地球の熱圏、中間圏、成層圏、対流圏の特徴を説明できる。	地球の熱圏、中間圏、成層圏、対流圏の特徴を説明できない。
評価項目6	地球温暖化について、アルベドを用いた計算から説明できる。	地球温暖化について説明できる。	地球温暖化について説明できない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	あらゆる人間活動の基盤である地球の過去と現状について、科学的に理解するための基礎的事項を学習する。本科で学習した物理や微積分の基本事項は一通り理解できていることを前提に、地球を対象とする諸現象に対し、これらを応用する。
授業の進め方・方法	講義形式で進める。
注意点	教材として資料を適宜配布し、毎回小テスト、またはレポート提出を実施する。必要に応じ、ビデオ映像の視聴を行う

授業計画

		週	授業内容	週ごとの到達目標
後期	3rdQ	1週	地球の大きさと形	地球の質量、体積などを算出できる。
		2週	回転楕円体地球	重力と遠心力について説明できる。
		3週	走時曲線	走時曲線を説明できる。
		4週	地球の内部構造	地球の内部構造を説明できる。
		5週	地球の年齢	地球の年齢の推定方法を説明できる。
		6週	プレートテクトニクス	アイソスター、プレートテクトニクスを説明できる。
		7週	地磁気	地磁気の成因を説明できる。
		8週	太陽活動と地球	太陽の構造、放射、活動について説明できる。
後期	4thQ	9週	磁気圏	地球磁気圏の構造を説明できる。
		10週	電離圏	電離圏の成因を説明できる。
		11週	地球大気	地球大気の構造を説明できる。
		12週	地球温暖化	地球の温暖化の仕組みを説明できる。
		13週	地球環境	地球の環境破壊について説明できる。
		14週	磁気嵐	磁気嵐について説明できる。
		15週	試験	
		16週		

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	70	0	0	0	0	30	100
基礎的能力	20	0	0	0	0	15	35
専門的能力	35	0	0	0	0	15	50
分野横断的能力	15	0	0	0	0	0	15

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	デジタル信号概論
科目基礎情報				
科目番号	0023	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材				
担当教員	河野 良弘			

到達目標

デジタル信号の基礎的知識を修得させ、各種デジタル機器の設計・製造および取扱い等に応用できる能力を養う。

1. コンピュータの記憶と相対演算精度について理解し、基本的な説明ができる。
2. デジタル信号の基本的な知識、(アナログとデジタル・波形の合成と近似・サンプリングとエリアシング)を理解し、基本的な問題に対応することができる。
3. データ処理(A/D変換・USB・イーサネット)などを理解し、基本的な問題に対応することができる。
4. デジタル信号の応用例として、パルス分配の概念を理解すると共に、BRM, DDAなどの補間方式における輪郭制御について、基本的な問題に対応することができる。

ループリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1	コンピュータの記憶と相対演算精度について理解し、応用的な問題に対応することができる。	コンピュータの記憶と相対演算精度について理解し、基本的な問題に対応することができる。	コンピュータの記憶と相対演算精度について理解していない。
評価項目2	デジタル信号の基本的な知識、(アナログとデジタル・波形の合成と近似・サンプリングとエリアシング)を理解し、応用的な問題に対応することができる。	デジタル信号の基本的な知識、(アナログとデジタル・波形の合成と近似・サンプリングとエリアシング)を理解し、基本的な問題に対応することができる。	デジタル信号の基本的な知識、(アナログとデジタル・波形の合成と近似・サンプリングとエリアシング)を理解できない。
評価項目3	データ処理(A/D変換・USB・イーサネット)などを理解し、応用的な問題に対応することができる。	データ処理(A/D変換・USB・イーサネット)などを理解し、基本的な問題に対応することができる。	データ処理(A/D変換・USB・イーサネット)などを理解し、基本的な問題に対応することができない。
評価項目4	デジタル信号の応用例として、パルス分配の概念を理解すると共に、BRM, DDAなどの補間方式における輪郭制御について、実際の応用的な問題に対応することができる。	デジタル信号の応用例として、パルス分配の概念を理解すると共に、BRM, DDAなどの補間方式における輪郭制御について、基本的な問題に対応することができる。	デジタル信号の応用例として、パルス分配の概念を理解できない。またBRM, DDAなどの補間方式における輪郭制御について、基本的な問題に対応することができない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	
授業の進め方・方法	配布資料等を基に、システムの計測・制御におけるデジタル信号の基本的な知識を理解させ、デジタル信号処理の応用例を中心とした総合的な視野の元で、これからFA化に応用できるようにする。適時、演習問題や小テストを行い、学生の理解度を把握しながら授業を進める。
注意点	

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
後期	1週		
	2週		
	3週		
	4週		
	5週		
	6週		
	7週		
	8週		
4thQ	9週		
	10週		
	11週		
	12週		
	13週		
	14週		
	15週		
	16週		

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	0	0	0	0	0	0	0
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	0	0	0	0	0	0	0
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	応用電子計測
科目基礎情報				
科目番号	0024	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専1	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	計測システム工学の基礎(第3版) 西原／山藤／松田 森北出版/確率統計(大日本図書)等の統計関係の教科書類、「トランジスタ技術」「インターフェース」(CQ出版)などの技術雑誌の記事等。			
担当教員	寺師 裕人			
到達目標				
1. データの統計的処理の方法 2. データを可視化と予測 3. データのセンシングと処理				
ループリック				
評価項目1	記述統計とその発展形である推測統計を理解し計算機で解析できる。	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安	
評価項目2	データを可視化する原理を理解し計算機で描画できる。	データを最小2乗法や補間法を用いて可視化できその結果データの予測が可能になる。	データを最小2乗法や補間法を用いて可視化できずその結果データの予測ができない。	
評価項目3	1ヶでもよいからセンサを用いた応用回路を構築できる。	色々なセンサの信号検出原理が理解できその応用としてのアナログ処理の回路等の説明ができる。	色々なセンサの信号検出原理が理解できずその応用としてのアナログ処理の回路等の説明ができない。	
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	本講義は、3つの部分からなり、それぞれについての修得目標を以下のように設定する。 1. 計測の基本とデータ処理：誤差(ばらつき)の統計的な意味を理解し、差の有意性の判定(t検定)ができる。最小二乗法、補間法等の原理を理解し、実際の計測へ応用できる。 2. センサと信号計測：計測系を等価回路として解析し、インピーダンスや雑音についての問題点を理解できること。 3. 計測技術各論：半導体pHセンサやDNAセンサ等の最新のセンシング素子や、原子間力顕微鏡などの極微小計測システムの原理を理解する。			
授業の進め方・方法	データの統計的性質をもとに誤差の考え方やそのデータの推定を行う検定や分散分析の方法を学びデータを最小2乗法や色々な補間法で可視化する方法を、計算機を用いて学習する。そして信号データを検出する方法と検出した信号の処理方法も学ぶ。信号センサは多岐にわたるため色々な文献を参照されたい。			
注意点	データや誤差についての統計的理解のためには、実際に計算を行うことが必要である。データ処理の学習では実際にパソコンで表計算ソフト等を用いる演習課題を行う。このデータ処理に関する課題のほかに、授業内容に関する課題を提示するので、これらについては必ず自学自習によりリポートを作成して提出すること。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
後期	3rdQ	1週	1. 計測の基本とデータ処理 1.1 計測の基本量と単位系	<input type="checkbox"/> 物理量と工業量の関係、SI単位系の基本量と基準、組立て単位と基本単位の関係を理解し、単位間の換算ができる。
		2週	1.2 計測器の精度と誤差	<input type="checkbox"/> 誤差の種類、感度、分解能、確度、公差、許容差などの意味を理解し、誤差を予測できる。
		3週	1.3 誤差と統計処理	<input type="checkbox"/> 偶然誤差が正規分布に従う事を理解する。母集団と標本集団の関係を理解し、標本平均、不偏分散、標本標準偏差を計算できる。測定回数と誤差、ばらつきの関係を説明できる。
		4週	1.4 検定と分散分析	<input type="checkbox"/> 検定の意味、帰無仮説、棄却域等を理解し、標本の検定、t検定を実行できる。分散分析の概要を理解し、回帰直線・相関係数を計算できる。
		5週	1.4 検定と分散分析	<input type="checkbox"/> 検定の意味、帰無仮説、棄却域等を理解し、標本の検定、t検定を実行できる。分散分析の概要を理解し、回帰直線・相関係数を計算できる。
		6週	1.5 最小二乗法と補間法	<input type="checkbox"/> 最小二乗法の原理と解析的に適用できる理論式の範囲を解釈できる。ラグランジュの補間法、スプライン補間法の原理を説明できる。最小二乗法によるデータ処理を計算ソフトで利用できる。
		7週	1.5 最小二乗法と補間法	<input type="checkbox"/> 最小二乗法の原理と解析的に適用できる理論式の範囲を解釈できる。ラグランジュの補間法、スプライン補間法の原理を説明できる。最小二乗法によるデータ処理を計算ソフトで利用できる。
		8週	2. センサと信号計測 2.1 各種センサの原理と特性	<input type="checkbox"/> 長さ、速度、圧力等の代表的センサ、トランジスタの原理を説明できる。熱電対、サーミスタ等の温度センサの原理とそれぞれの特徴を説明できる。半導体光センサの種類と特徴、応用分野を説明できる。
後期	4thQ	9週	2.2 計測系の等価回路	<input type="checkbox"/> センサ(信号源)と測定器(増幅器)の等価回路とインピーダンスによる誤差、変動信号を扱う場合の周波数特性について説明できる。
		10週	2.3 アナログ信号処理と計測用増幅器	<input type="checkbox"/> 電気信号増幅の原理と等価回路、電圧フォロワ回路、sa差動増幅器の原理と必要性、CMRRについて説明できる。
		11週	2.4 雑音	<input type="checkbox"/> 誘導雑音、熱雑音の意味と特徴について説明できる。配線による雑音と、基本的な雑音対策について説明できる。

	12週	2.5 デジタル計測の概要	<input type="checkbox"/> 量子化と標本化、標本化定理、エイリアシング、フィルタの必要性を説明できる。
	13週	3. 計測技術各論 3.1 半導体pHセンサ、味センサ、酵素センサ、DNAセンサ等	<input type="checkbox"/> AD/DA変換器の種類と特徴について説明できる。 <input type="checkbox"/> ISFETの原理とその応用、ならびに味センサの原理と概要について説明できる。
	14週	3.2 原子間力顕微鏡 (AFM)	<input type="checkbox"/> 原子レベルの形状測定を可能としている原理と技術について説明できる。
	15週	試験答案の返却・解説	試験において間違った部分を自分の課題として把握する（非評価項目）。
	16週		

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	60	0	0	0	0	40	100
基礎的能力	60	0	0	0	0	40	100
専門的能力	0	0	0	0	0	0	0
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	技術倫理
科目基礎情報				
科目番号	0044	科目区分	一般 / 必修	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	無し。必要な教材は、授業中に適宜配布する。			
担当教員	町 泰樹			
到達目標				
1. 客観的立場に立ち、各種社会問題についてのサービスおよび分析をしつつ、分かりやすいレポートが作成できる。 2. さまざまな業界が直面しうる倫理的問題について、前向きな解決法を提示できる。 3. 各種倫理思想に沿いつつ「人間」「社会」というものを多角度的に理解・分析できる。				
ルーブリック				
評価項目1	理想的な到達レベルの目安 社会問題の実情と背景、各種問題の関連性について因果関係をきちんと分析し、それを分かりやすく示すことができた。	標準的な到達レベルの目安 社会問題の実情およびその背景といった関連性・因果関係をきちんと理解することはできた。	未到達レベルの目安 社会問題の実情についてサービスなどが不足し、理解できなかった。	
評価項目2	各分野の技術士の話をきちんと理解し、現代社会における解決の道筋について自分なりの解決策を具体的に提示できた。	各分野の技術士の話をきちんと理解し、おおまかな解決策の道筋を提示できた。	各分野の技術士の話を理解できず、問題の適切な解決へと議論が提示されなかつた。	
評価項目3	「人間」についての多角度的に理解のもと、その集合体である「社会」の特性を理解し、「より良い社会」についての積極的議論を開拓できた。	「人間」を多角度的に理解し、その集合体である「社会」の特性について理解することができた。	「人間」を一面的にしか理解できず、それゆえ「社会」の見方も一面的なものとなってしまった。	
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	科学技術発展の歴史を振り返るとき、科学技術はすべての人間にに対して幸福をもたらしてくれたであろうか。あるいは、科学技術は地球環境（自然）との共存を果たしてきたであろうか。すべての科学技術者は、科学技術者である前に一人としてこの地球上に存在する。人間は、地球という巨大な生命体の一部であるがゆえに、他の生命との共存を考えなければならない。また、人間社会において、ひとりひとりの人間は、他者を思いやる心をもち、相手の立場に立ってものと考え、すべての人類の幸福を追求してゆかなければならない。そこで、本科目は、人間として不可欠な倫理観を身に付けること、すなわち、人間として、自然および社会に対して負う責任を自覚するとともに、科学技術と人間、自然との係わり合いを深く考え、人類の未来と自然との共存をデザインできる能力を身に付けることを主な目標とする。取り扱う事例の中には、地域の現状に関する内容も含まれる。			
授業の進め方・方法	担当教員および鹿児島県技術士会より招聘する各技術士（3名）が配布する資料等に沿って授業が進行する。単元が終わる毎にレポートを出してもらう。			
注意点	講義内容をよく理解するために、毎回、教科書等を参考に2時間程度の予習をし、授業時間での質問等に対応できるようにしておくこと。また、講義終了後は、復習として2時間程度の演習問題等の課題に取組むこと。疑問点があれば、その都度質問すること。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
後期	1週	オリエンテーション 技術倫理総論（1）	「技術分野における倫理的判断とはどのようなものであるか」という観点のもと、いくつかの社会問題との背景について理解できる。	
	2週	技術倫理総論（2）		
	3週	技術倫理総論（3）		
	4週	技術倫理総論（4）		
	5週	技術倫理総論（5）		
	6週	技術倫理各論（1） 社会に対する責任を自覚する技術者（建設土木業務における技術者倫理）	建設土木の実務を通して、技術者が社会に対して負う責任を理解することができる。	
	7週	技術倫理各論（1） 社会に対する責任を自覚する技術者（建設土木業務における技術者倫理）		
	8週	技術倫理各論（1） 社会に対する責任を自覚する技術者（建設土木業務における技術者倫理）		
4thQ	9週	技術倫理各論（2） 農業土木業務における技術者倫理	農業土木の実務を通して、技術者が社会に対して負う責任を理解することができる。	
	10週	技術倫理各論（2） 農業土木業務における技術者倫理		
	11週	技術倫理各論（2） 農業土木業務における技術者倫理		
	12週	技術倫理各論（3） 森林土木業務における技術者倫理	森林土木の実務を通して、技術者が社会に対して負う責任を理解することができる。	
	13週	技術倫理各論（3） 森林土木業務における技術者倫理		
	14週	技術倫理各論（3） 森林土木業務における技術者倫理		
	15週	試験答案の返却・解説	各試験において間違えた部分を自分の課題として把握する（非評価項目）。	
	16週			

評価割合							
	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	35	20	0	0	0	45	100
基礎的能力	35	0	0	0	0	45	80
専門的能力	0	0	0	0	0	0	0
分野横断的能力	0	20	0	0	0	0	20

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度 (2017年度)	授業科目	論理的英語コミュニケーション
科目基礎情報				
科目番号	0045	科目区分	一般 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	なし 英和・和英辞書は既に購入しているものでよい			
担当教員	坂元 真理子			
到達目標				
英語での論理的コミュニケーション能力を、ブックレビューと演習形式のプレゼンテーション練習によって身に付ける。具体的には、読んだ英語の本について紹介するプレゼンテーションを行なったり、それについて英語で自分の意見を書いたり話したり、意見の交換を行なったりできるようにする。				
ルーブリック				
ブレゼンテーションの技法について	理想的な到達レベルの目安 自分または他者のプレゼンテーションの内容について理解し、その内容やそこから派生した話題について英語で議論することができる。	標準的な到達レベルの目安 自分または他者のプレゼンテーションの内容について理解し、自分の考えをまとめて英語で記述したり発表したりできる。	未到達レベルの目安 自分で選択した題材についてのプレゼンテーションを行い、また他の者のプレゼンテーションの内容を理解することができない。	
洞察的思考能力について	講義内容や題材の中での論点について自分の意見や多角的な視点からの考えをまとめて英語で議論することができる。	講義内容や題材の中での論点について自分の意見や多角的な視点からの考えをまとめて英語で書いたり発表したりすることができる。	講義内容や題材についての論点を正しく理解し指摘することができない。	
英語を使った論理的なコミュニケーションについて	プレゼンテーションの技法や英語の論理性について科学技術英語で修得したことをもとに、論旨を論理的に組み立てたうえで発表や議論の中で英語で実践することができる。	プレゼンテーションの技法や英語の論理性について科学技術英語で修得したことを、自分のプレゼンテーションにあてはめ英語で実践することができる。	プレゼンテーションの技法や英語の論理性について科学技術英語で修得したことを、自分のプレゼンテーションにあてはめることができない。	
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	「科学技術英語」(1年次後期開講科目)の発展・応用レベル。したがって同科目を予め履修していることが望ましい。			
授業の進め方・方法	自宅で英語の本を1冊読み、授業ではあらかじめ決められた方法に基づいて作成した資料を基にプレゼンテーションを行う。また、発表の内容等に関し互いに質疑応答を行うほか、いくつかの点について議論したり、追加の情報についての説明を受けたりする。			
注意点	毎回提示される課題(予習・復習)に取り組み、学習内容の理解および洞察的思考能力を養うこと。英和・和英辞典持参のこと。与えられた課題に対し、自発的な姿勢で取り組むこと。物事について真面目に考えることが嫌いな学生や、人前で意見を述べたり他者と意見交換をしたりする活動が嫌いな学生の受講は勧めない。ディスカッション、プレゼンテーション等、人前で英語で自分の意見を述べる活動が多い。多量の英語教材を読む活動も多く行う。また、基本的に授業中の言語は英語を使用する。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
前期	1stQ	1週	聞く 英語の指示を正しく聞き取ることができる。	
		2週	聞く 英語のプレゼンテーションを聞いて内容を正しく理解することができる。	
		3週	読む 英語の本を読み、内容について正しく理解することができる。	
		4週	読む 英語の資料を読み、内容を正しく理解することができる。	
		5週	読む 教材や資料の中から論旨や中心となるテーマについて考えながら能動的な読みを行うことができる。	
		6週	話す 与えられた課題の中から自ら選択した題材について口頭でプレゼンテーションを行うことができる。	
		7週	話す 題材について自分の考えを口頭で発表することができる。	
		8週	話す 他者の発表についての疑問点や自分の意見について英語で相手に伝えることができる。	
前期	2ndQ	9週	書く 与えられた課題の中から自ら選択した題材について簡潔にまとめて記述することができる。	
		10週	書く 題材についての事実や考えを英語で書くことができる。	
		11週	発表する 上記で培われた能力を総合的に使用し、事実やそれについての自分の考えを英語的な論理構成にしたがって展開し、発表することができる。	
		12週	発表する 発表を聞く人の立場に立ち、内容や論点が明解な発表を行う事ができる。	
		13週	議論する 教材の中で中心となる問題やテーマについて考察し、問題を設定して発表することができる。	
		14週	議論する 上記で培われた能力を総合的に使用し、論旨を論理的に組み立て意見を交換することができる。	
		15週	期末試験 上記項目について達成度を評価する。	
		16週	試験答案の返却・解説 試験において間違った部分を自分の課題として把握する。(非評価項目)	

評価割合					
	試験	発表	レポート等	態度	合計
総合評価割合	50	40	10	0	100
目標到達度	50	40	10	0	100

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	伝熱工学特論
科目基礎情報				
科目番号	0028	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	「基礎伝熱工学」, 北村健三・大竹一友 共著, 共立出版株式会社/「図解伝熱工学の学び方」, 西川兼康監修, 北山直方著, オーム社			
担当教員	三角 利之			
到達目標				
1. 熱移動の基本形態を理解し、その伝熱機構を説明できる。 2. 熱伝導のフーリエの法則および熱伝導方程式を説明でき、熱伝導に関する基本的な計算ができる。 3. 対流熱伝達に関する基本的な方程式を説明でき、対流熱伝達に関する基本的な伝熱計算ができる。 4. 放射熱伝達に関する法則や伝熱機構を理解し、基本的な放射伝熱の計算ができる。				
ルーブリック				
	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安	
評価項目1	熱移動の基本形態を理解し、実際の伝熱現象について、説明できる。	熱移動の基本形態を理解し、その伝熱機構を説明できる。	左記ができない。	
評価項目2	熱伝導のフーリエの法則および熱伝導方程式を説明でき、熱伝導に関する応用問題を解くことができる。	熱伝導のフーリエの法則および熱伝導方程式を説明でき、熱伝導に関する基本的な計算ができる。	左記ができない。	
評価項目3	対流熱伝達に関する基本的な方程式を説明でき、対流熱伝達に関する応用問題を解くことができる。	対流熱伝達に関する基本的な方程式を説明でき、対流熱伝達に関する基本的な伝熱計算ができる。	左記ができない。	
評価項目4	放射熱伝達に関する法則や伝熱機構を理解し、放射伝熱に関する応用問題を解くことができる。	放射熱伝達に関する法則や伝熱機構を理解し、基本的な放射伝熱の計算ができる。	左記ができない。	
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	熱は、伝導、対流および放射の3つの形態により移動する。これらの熱移動のメカニズム、熱移動現象を支配している方程式やパラメータ、およびその具体的な解法などについて理解し、熱交換器などの熱エネルギー利用機器に関する設計および研究開発に応用できる能力を養う。			
授業の進め方・方法	本科5年次の伝熱工学の基礎知識をもとに、さらに詳しく、熱移動のメカニズムやパラメータの導出および支配方程式の解法等について学習する。微分・積分および偏微分方程式の知識や流体力学の知識が必要である。本科目はゼミ形式で行うことから、課題を指示された部分については、各自、資料を準備し、しっかりと説明できるようにしておくこと。			
注意点	毎回、教科書等を参考に予習し、授業時間での質問等に対応できるようにしておくこと。講義終了後は、復習として演習問題等の課題に取組むこと。疑問点があれば、その都度質問すること。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
前期	1週	伝熱工学の基礎的事項	熱伝導、対流伝熱、放射伝熱の概要について説明できる。	
	2週	熱伝導	熱伝導方程式を導出できる。	
	3週	熱伝導	平板の定常一次元熱伝導、多層平板の定常熱伝導および円筒の定常一次元熱伝導の計算式を理解し、応用できる。	
	4週	熱伝導	非定常熱伝導の解法について、説明できる。	
	5週	対流伝熱	対流の熱移動のメカニズムを理解し、連続の式、運動量の式、エネルギー式を導出できる。	
	6週	対流伝熱	レイノルズの相似則と対流伝熱に関する無次元数について、説明できる。	
	7週	対流伝熱	境界層方程式の導出ができる、その解法について説明できる。また、コルバーンの相似則と熱伝達率の整理式について説明できる。	
	8週	対流伝熱	乱流の支配方程式、乱流境界層の構造および乱流境界層流の熱伝達率の整理式について、説明できる。	
2ndQ	9週	沸騰伝熱	沸騰現象と沸騰曲線について、説明できる。また沸騰の熱伝達計算法について、説明できる。	
	10週	凝縮伝熱	凝縮現象とその分類について、説明できる。垂直平板、水平円管に沿う膜状凝縮について理解し、その伝熱計算ができる。	
	11週	放射伝熱	放射伝熱の概念について、説明できる。	
	12週	放射伝熱	放射の基本法則（プランクの法則、ステファン・ボルツマンの法則、キルヒホップの法則、ランパートの法則）を説明できる。	
	13週	放射伝熱	2面間の放射伝熱の基本的な計算について、説明できる。	
	14週	放射伝熱	2面間の放射伝熱の基本的な計算について、説明できる。	
	15週	試験答案の返却・解説	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する。	
	16週			

評価割合							
	試験	発表	相互評価	態度	レポート	その他	合計
総合評価割合	75	0	0	0	25	0	100
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	75	0	0	0	25	0	100
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	材料物性工学
科目基礎情報				
科目番号	0029	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	物質科学入門 渡邊正義・米屋勝利 共著 化学同人/1, 2年次の物理、化学の教科書および3, 4年次の材料学の教科書、電子論関係書			
担当教員	池田 英幸			
到達目標				
1. 物質の三態、結晶性固体の構造 非結晶性固体および物質の状態変化について理解し説明できる。 2. 原子の構造と元素周期律について理解し、各種原子結合や相律と状態図について理解し説明できる。 3. 結晶固体の格子欠陥、物質の電気的磁気的性質について理解し説明できる。				
ループリック				
	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安	
評価項目1	標準的な到達レベルに加えて以下のことができる。 1) BCC、FCC、HCPの結晶構造因子を導出できる。 2) 非晶質の微視的構造について理解し、X線構造解析との関連を説明できる。	1) 物質の変態、結晶構造、X線回折とミラー指数の関係などを理解し説明できる。 2) 非結晶性固体（金属ガラスなど）の生成と構造、状態変化および微視的巨視的構造について理解し説明できる。 3) 固体、液晶、ゴムについて状態変化の多様性について理解し、述べることができる。	1) X線回折とミラー指数の関係などを説明できない。 2) 微視的巨視的見地から非結晶性固体と結晶質固体との相違について説明できない。 3) 固体、液晶、ゴムについて状態変化の多様性について述べることができない。	
評価項目2	標準的な到達レベルに加えて以下のことができる。 1) 不確定性理論、パウリの排他原理、局在、非局在性などについて、量子力学と古典力学との相違点を説明できる。 2) 各種結合状態は電子状態の相違によるこを理解し説明できる。 3) 相律の式を導出でき、ヘルムホルツの自由エネルギーと相平衡について理解し、熱平衡状態を導出できる。	1) 原子の構造、原子内の電子配列、イオン化工エネルギーと元素周期律との関係や量子力学の概念を学習し特性を説明できる。 2) 共有結合、イオン結合、金属結合および弱い分子間力について理解し説明できる。 3) 相律、平衡状態図について理解し、熱力学の観点により状態図について説明できる。	1) 量子力学と古典力学との相違点を認識できない。 2) 電子状態の相違による各種結合状態の特性を説明できない。 3) 自由エネルギーにより熱平衡状態を求める方法を説明できない。	
評価項目3	標準的な到達レベルに加えて以下のことができる。 1) 点欠陥の熱平衡濃度を自由エネルギーにより用いて求めることができます。 2) 電気伝導や超伝導現象、半導体、絶縁体について電子論の観点から定性的に説明できる。	1) 点欠陥、線欠陥、面欠陥、バルク欠陥について理解し説明できる。 2) 金属、合金の電気伝導、磁性、超伝導について理解し説明できる。 3) 絶縁体と半導体の電気特性について理解し説明できる。	1) 各種個体中の欠陥について説明できない。 2) 電気伝導、磁性、超伝導、絶縁体、半導体の特性について説明できない。	
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	金属、半導体、セラミックス、金属間化合物などの工業材料の物性に関する基本的知識を学習して説明でき、将来その工学的応用が可能となることを目的とする。			
授業の進め方・方法	講義形式で行う。各内容について解析的に説明可能な場合は極力式の導出を行うが、内容が広範囲にわたりかつ時間の制約のため結果のみを示し、定性的説明に留める場合がある。各自の特別研究において実験装置や測定器の中で、材料の特性を利用しているものについてその名称、使用されている材料名と動作原理に関する報告書を課す。			
注意点	機械系や制御系の専門科目とは分野が異なるため、教科書や参考文献等により予習し、復習を行うこと。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
前期	1週	1. 物質の三態、結晶性固体の構造	<input type="checkbox"/> 物質の変態、結晶構造、X線回折とミラー指数の関係などを理解し説明できる。	
	2週	2. 非結晶性固体	<input type="checkbox"/> 非結晶性固体（金属ガラスなど）の生成と構造、状態変化および微視的巨視的構造について理解し説明できる。	
	3週	3. 物質の状態変化	<input type="checkbox"/> 固体、液晶、ゴムについて状態変化多様性について理解し、述べることができる。	
	4週	4. 原子の構造と元素周期律	<input type="checkbox"/> 原子の構造、原子内の電子配列、イオン化工エネルギーと元素周期律との関係や量子力学の概念を理解し説明できる。	
	5週	4. 原子の構造と元素周期律	<input type="checkbox"/> 原子の構造、原子内の電子配列、イオン化工エネルギーと元素周期律との関係や量子力学の概念を理解し説明できる。	
	6週	5. 各種原子結合	<input type="checkbox"/> 共有結合、イオン結合、金属結合および弱い分子間力について理解し説明できる。	
	7週	5. 各種原子結合	<input type="checkbox"/> 共有結合、イオン結合、金属結合および弱い分子間力について理解し説明できる。	
	8週	6. 相律と状態図	<input type="checkbox"/> 相律、平衡状態図について理解し、熱力学の観点により状態図について説明できる。	
	2ndQ	9週	<input type="checkbox"/> 相律、平衡状態図について理解し、熱力学の観点により状態図について説明できる。	

	10週	7. 結晶固体の格子欠陥	<input type="checkbox"/> 点欠陥, 線欠陥, 面欠陥, バルク欠陥について理解し説明できる.
	11週	8. 物質の電気的, 磁気的性質	<input type="checkbox"/> 金属, 合金の電気伝導, 磁性, 超電導について理解し説明できる.
	12週	8. 物質の電気的, 磁気的性質	<input type="checkbox"/> 金属, 合金の電気伝導, 磁性, 超電導について理解し説明できる.
	13週	8. 物質の電気的, 磁気的性質	<input type="checkbox"/> 絶縁体と半導体の電気特性について理解し説明できる.
	14週	8. 物質の電気的, 磁気的性質	<input type="checkbox"/> 絶縁体と半導体の電気特性について理解し説明できる.
	15週	試験答案の返却・解説	試験において間違った部分を自分の課題として把握する(非評価項目)
	16週		

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	70	0	0	0	0	30	100
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	70	0	0	0	0	30	100
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	メカトロニクス特論
科目基礎情報				
科目番号	0030	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	(教科書)特に無し (参考書)ロボット工学の基礎 川崎晴久 森北出版, 自作資料			
担当教員	渡辺 創			

到達目標

機械要素と電子工学の融合を意味するメカトロニクス技術が使われている代表的な機器としてロボットマニピュレータを取り上げ、ロボットの動作解析に関する基礎知識を習得することを目標とする。

ルーブリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
ロボットの基本的な構成要素について、説明することができる	ロボットの基本的な構成要素について、相互の関係も含めて詳しく説明することができる	ロボットの基本的な構成要素について説明することができる	ロボットの基本的な構成要素について説明することができない
マニピュレータの運動学について説明することができる	マニピュレータの運動学について概念を説明でき、3リンクマニピュレータに対して、順運動学・逆運動学共に計算することができる	マニピュレータの運動学について基本的な概念を理解し、順運動学・逆運動学について説明することができる	マニピュレータの運動学について基本的な概念は理解しているが、順運動学・逆運動学について説明することができない
マニピュレータの動力学について説明することができる	マニピュレータの動力学について基本的な概念を理解でき、2リンクマニピュレータについて、運動方程式を導出できる	マニピュレータの動力学について基本的な概念を理解できる	マニピュレータの動力学について基本的な概念を理解できない
マニピュレータの制御方法について、説明することができる	マニピュレータの制御方法について手先座標系と関節座標系についてそれぞれ代表的な手法を適用することができる	マニピュレータの制御方法について手先座標系と関節座標系についてそれぞれ代表的な手法を説明できる	マニピュレータの制御方法について代表的な手法を説明できない
与えられたゼミ課題について、他者に分かりやすく説明することができる	参考書やWeb検索などを利用して与えられた課題について調べ、適切に整理することができ、プレゼンテーションツールを用いて分かりやすく他者に伝えることができる	参考書やWeb検索などを利用して、与えられた課題について調べることができ、他者に伝えることができる	参考書やWeb検索などを利用して、与えられた課題について調べることはできるが、他者に内容を伝えることができない

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	ロボットの理解には、数学や物理などの自然科学分野から種々の工学分野まで幅広い知識が必要となる。特に講義においては本校準学士課程における線形代数と微分積分の知識が必要である。また本科目は特に機構学、機械力学、制御工学との関連が強い
授業の進め方・方法	スライドを利用した講義を中心とするが、後半4週間は与えた課題についてのプレゼンテーションを実施してもらうので、時間外の資料作成が必要となる
注意点	本講義はロボットの製作方法を講義するものではなく、ロボットの解析と制御についての基礎事項を講義するものであるため、受講生はそれを理解した上で受講すること。講義では線形代数の中でもベクトルと行列が頻繁に出てくるため、事前に復習してから講義に参加することが望ましい

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
前期	1週	ロボット概説	ロボットの歴史と基本構成を理解できる
	2週	ロボット概説	電気モータの基礎理論と、代表的なセンサの動作原理が理解できる
	3週	マニピュレータの運動学	運動学の基本的な概念が理解できる
	4週	マニピュレータの運動学	運動学の基本的な概念が理解できる
	5週	マニピュレータの運動学	平行移動と回転移動に関して概念を理解し、座標変換を用いて計算ができる
	6週	マニピュレータの運動学	順運動学問題と逆運動学問題を理解し、簡単な計算ができる
	7週	マニピュレータの運動学	ヤコビ行列を理解し、速度に関する運動学について説明できる
	8週	マニピュレータの動力学	ラグランジュの運動方程式が理解できる
2ndQ	9週	マニピュレータの動力学	基本的なマニピュレータの運動方程式を表現できる
	10週	マニピュレータの制御	計算トルク法を理解し、位置制御に関する計算ができる
	11週	マニピュレータの制御	分解加速度制御法を理解し、位置制御に関する計算ができる
	12週	基礎用語に関するゼミ形式講義	ロボット等の基礎用語について文献等を用いて調べることができる
	13週	基礎用語に関するゼミ形式講義	説明に必要なスライドや補助資料を適切に作ることが出来る
	14週	基礎用語に関するゼミ形式講義	与えられた時間で説明をこなし、他者の質問に対して適切な回答ができる
	15週	定期試験	
	16週		

評価割合

試験	発表・レポート	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
----	---------	------	----	---------	-----	----

総合評価割合	70	30	0	0	0	0	100
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	70	30	0	0	0	0	100
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	応用代数学
科目基礎情報				
科目番号	0036	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	〔教科書〕なし／〔参考書・補助教材〕図書館の参考書類(整数論、暗号で検索)、配布するプリント類			
担当教員	白坂 繁			

到達目標

- (1) 代数的な考え方・論理的な思考を修得すること。
- (2) 具体的な計算処理に習熟すること。
- (3) 抽象的な概念を理解し、応用できること。

ルーブリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1. 互除法を使用して、最大公約数を求めることができる。	互除法により、最大公約数を求め、更に一次不定方程式の一般解を求めることができる。	最大公約数・最小公倍数を理解し、互除法により、最大公約数を求めることができる。	互除法により、最大公約数を求めることができない。
評価項目2. オイラー関数の値を求め、合同式が解ける。	合同式とオイラーの関数の値より、オイラーの定理の計算ができる。	合同式が解け、オイラーの関数の値を求めることができる。	合同式が解け、オイラーの関数の値を求めることができない。
評価項目3. RSA暗号の基本的仕組みを理解できる。	RSA暗号の仕組みを理解し、暗号化・復号化の計算ができ、解説が困難なことを説明できる。	合同式を利用して、RSA暗号の仕組みを理解し、暗号化・復号化の計算ができる。	RSA暗号の暗号化・復号化の計算ができない。
評価項目4. 群論の初步と抽象的数学の考え方を理解できる。	群論を理解し、実際の問題に応用・適用できる。抽象的な記述・証明を理解できる。	群論の計算と、構造を理解し、簡単な群の説明ができる。	群の計算ができない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	(1) 本科までの論理的な考え方を前提とする。 (2) 本科目は、専門科目や将来の職業のための基礎科目として位置付けられる。
授業の進め方・方法	講義・演習方式で行う
注意点	(1) 集中すべきときに集中して要点をつかみ、理解すべきことを確實に理解すること。 (2) 講義内容をよりよく理解するために、毎回、教科書等を参考に2時間程度の予習をしておくこと。 (3) 課題等の演習問題で、2時間以上の反復練習をし、抽象的な思考に慣れること。 (4) 疑問点は、その都度、質問すること。

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
後期	1週	1. 初等整数論	<input type="checkbox"/> ①最大公約数と最小公倍数との関係を理解できる。
	2週	1. 初等整数論	<input type="checkbox"/> ②互除法により最大公約数を求めることができる。
	3週	1. 初等整数論	<input type="checkbox"/> ③互除法により、一次不定方程式が解ける。
	4週	2. 合同式	<input type="checkbox"/> ④合同式とその性質を理解できる。
	5週	2. 合同式	<input type="checkbox"/> ⑤連立一次合同式が解ける。
	6週	2. 合同式	<input type="checkbox"/> ⑥オイラーの関数の値を求めることができる。
	7週	2. 合同式	<input type="checkbox"/> ⑦オイラーの関数の値を求めることができる。
	8週	2. 合同式	<input type="checkbox"/> ⑧オイラーの(小)定理の計算ができる。
4thQ	9週	3. RSA暗号	<input type="checkbox"/> ⑨公開鍵暗号の仕組みを理解できる。
	10週	3. RSA暗号	<input type="checkbox"/> ⑩暗号化・復号化のアルゴリズムを理解できる。
	11週	4. 群論	<input type="checkbox"/> ⑪群の定義とその例を理解できる。 <input type="checkbox"/> ⑫部分群の性質を定義に基づいて理解できる。
	12週	4. 群論	<input type="checkbox"/> ⑬正規部分群の性質を定義に基づいて理解できる。
	13週	4. 群論	<input type="checkbox"/> ⑭群の準同形定理を理解できる。
	14週	4. 群論	<input type="checkbox"/> ⑮群論を実際の問題に応用できる。
	15週	試験答案返却・解説	試験において、間違えた部分を自分の課題として把握する(非評価項目)。
	16週		

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	75	0	0	0	0	25	100
基礎的能力	75	0	0	0	0	25	100
専門的能力	0	0	0	0	0	0	0
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	解析力学			
科目基礎情報							
科目番号	0037	科目区分	専門 / 選択				
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2				
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2				
開設期	前期	週時間数	2				
教科書/教材	なし						
担当教員	篠原 学						
到達目標							
1. 仮想仕事の原理を用いて、釣り合いの問題について説明できる。 2. ラグランジアンを導き、ハミルトンの原理について説明できる。 3. 一般化運動量を用い、ハミルトニアン、ハミルトンの正準方程式について説明できる。							
ルーブリック							
評価項目1	理想的な到達レベルの目安 仮想仕事の原理にラグランジュの未定乗数方を用いて、釣り合いの問題を求めることができる。	標準的な到達レベルの目安 仮想仕事の原理を説明し、釣り合いの問題を考えることができる。	未到達レベルの目安 仮想仕事の原理を説明することができない。				
評価項目2	ラグランジアンを求め、ハミルトンの原理を用いて運動の問題を求めることができる。	ラグランジアンを導き、ハミルトンの原理について説明できる。	ラグランジアン、ハミルトンの原理について説明できない。				
評価項目3	ハミルトニアン、ハミルトンの正準方程式を用いて運動の問題を求めることができる。	一般化運動量を用いた、ハミルトニアン、ハミルトンの正準方程式について説明できる。	ハミルトニアン、ハミルトンの正準方程式について説明できない。				
学科の到達目標項目との関係							
教育方法等							
概要	'一般物理'あるいは「応用物理」で学んだNewton力学は、巨視的な世界における物体の振る舞いを記述するのに役立つ。一方、微視的な世界を理解するには量子力学を用いなければならない。これらの中間に位置する解析的な力学の取り扱いに慣れる。						
授業の進め方・方法	講義形式で行い、演習を行って学習内容を確認する。						
注意点	物体(質点)の運動を調べるのに、Newton力学ではベクトル量である【力】に注目したのに対し、解析力学ではスカラー量である【エネルギー】に注目する。						
授業計画							
	週	授業内容	週ごとの到達目標				
前期	1stQ	1週 物体の運動	Newtonの運動方程式、そして束縛運動について説明できる。				
		2週 物体の運動	「仕事とエネルギーの関係」「エネルギー保存則」「保存力とポテンシャルとの関連」について説明できる。				
		3週 物体の運動	「仕事とエネルギーの関係」「エネルギー保存則」「保存力とポテンシャルとの関連」について説明できる。				
		4週 物体の運動	直交座標を含めた一般化座標について説明できる。				
		5週 仮想仕事の原理	仮想仕事の原理を用いて、「釣り合いの問題」について説明できる。				
		6週 仮想仕事の原理	仮想仕事の原理を用いて、「釣り合いの問題」について説明できる。				
		7週 ダランベールの原理	「慣性抵抗」は「加えられた力」の中間に入れられるについて説明できる。				
		8週 ダランベールの原理	「慣性抵抗」は「加えられた力」の中間に入れられることについて説明できる。				
後期	2ndQ	9週 ハミルトンの原理	ラグランジアンを導き、物体の運動を「ハミルトンの原理」で説明できる。				
		10週 ハミルトンの原理	ラグランジアンを導き、物体の運動を「ハミルトンの原理」で説明できる。				
		11週 ラグランジュの運動方程式	一般化座標を用いてラグランジアンを導き、ラグランジュの運動方程式を立てることができる。				
		12週 ラグランジュの運動方程式	一般化座標を用いてラグランジアンを導き、ラグランジュの運動方程式を立てることができる。				
		13週 ハミルトンの正準運動方程式	一般化運動量を用いてハミルトンの正準運動方程式を立てることができる。				
		14週 ハミルトンの正準運動方程式	一般化運動量を用いてハミルトンの正準運動方程式を立てることができる。				
		15週 定期試験					
		16週					
評価割合							
	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	70	0	0	0	0	30	100
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	70	0	0	0	0	30	100
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	量子力学
科目基礎情報				
科目番号	0038	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	なし			
担当教員	野澤 宏大			

到達目標

1. 前期量子論を理解できる。
2. シュレーディンガー方程式を適用することができる。
3. 不確定性原理と交換関係を理解できる。

ループリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1	量子条件・振動数条件を理解できる。	水素原子モデルを理解できる。古典力学的な軌道運動との違いを理解できる。	水素のスペクトルをリユードベリ定数を用いて説明できない。
評価項目2	ポテンシャル問題を解くためにシュレーディンガー方程式を適用できる。	時間を含まないシュレーディンガー方程式、時間を含むシュレーディンガー方程式を立てることができる。	運動量、エネルギー、ハミルトニアントを演算子表記することができない。
評価項目3	位置と運動量、時間とエネルギーを同時に正確に求めることはできないことを説明できる。	交換子の演算から、交換可能であるか否かを判断できる。	交換子の計算ができない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	電子、原子レベルの現象解明に対する量子力学の必要性を理解する。そして、「シュレーディンガー方程式」の量子井戸への適応と、「不確定性原理」と「交換関係」の取り扱いについて学習する。量子力学の入門程度の内容であるが、本科で学習した応用物理・微積分の基礎的事項は一通り理解していることを前提とする。
授業の進め方・方法	講義形式で進める。
注意点	講義で展開される式は自ら確認する必要がある。また学習内容を定着させるために、例題や練習問題を数多く解く。

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
後期	1週	前期量子論	原子スペクトルの「離散性」や「光電効果」と「Compton効果」から、『光の粒子性』を説明できる。
	2週	前期量子論	原子スペクトルの「離散性」や「光電効果」と「Compton効果」から、『光の粒子性』を説明できる。
	3週	前期量子論	電子線回折を通して『電子の波動性』を説明できる。
	4週	前期量子論	水素原子のエネルギー準位について説明できる。
	5週	シュレーディンガー方程式	古典力学における弦の固有振動との対応から、物質波をもつ粒子の運動に伴う固有値と固有関数を説明できる。
	6週	シュレーディンガー方程式	運動量を演算子化することにより、その固有値と固有関数を説明できる。
	7週	シュレーディンガー方程式	エネルギーを固有値とするハミルトニアント(演算子)に対する固有値方程式シュレーディンガー方程式を、無限深さの1次元井戸型ポテンシャルに適応し、波動関数を求めることができる。さらに、この波動関数の規格直交化を説明できる。
	8週	シュレーディンガー方程式	エネルギーを固有値とするハミルトニアント(演算子)に対する固有値方程式シュレーディンガー方程式を、無限深さの1次元井戸型ポテンシャルに適応し、波動関数を求めることができる。さらに、この波動関数の規格直交化を説明できる。
4thQ	9週	シュレーディンガー方程式	エネルギーを固有値とするハミルトニアント(演算子)に対する固有値方程式シュレーディンガー方程式を、無限深さの1次元井戸型ポテンシャルに適応し、波動関数を求めることができる。さらに、この波動関数の規格直交化を説明できる。
	10週	シュレーディンガー方程式	有限深さの量子井戸では、波動関数の浸み出し効果(トンネル効果)があることが説明できる。
	11週	不確定原理と交換関係	電子の「位置」と「運動量」を同時に定められないことを説明できる。
	12週	不確定原理と交換関係	交換関係が『0』でない2つの演算子(例えば「位置」と「運動量」あるいは「時間」と「エネルギー」)の間には、不確定原理が成立することが説明できる。
	13週	不確定原理と交換関係	交換関係が『0』でない2つの演算子(例えば「位置」と「運動量」あるいは「時間」と「エネルギー」)の間には、不確定原理が成立することが説明できる。
	14週	まとめ	
	15週	期末試験	
	16週		

評価割合

試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
----	----	------	----	---------	-----	----

総合評価割合	70	0	0	0	0	30	100
基礎的能力	35	0	0	0	0	20	55
専門的能力	25	0	0	0	0	5	30
分野横断的能力	10	0	0	0	0	5	15

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	知的生産システム
科目基礎情報				
科目番号	0039	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	配布資料			
担当教員	塚本 公秀			
到達目標				
実際の生産現場では生産技術者は製造工程全体での工程と製品の流れを把握しておくことが要求される。本授業では生産とは何かということを生産システムの歴史と比較しながら、現在主流の多品種少量生産のための設備形態とそれを支える様々な技術ができる。近年コンピュータ援用設計・加工技術の進歩が非常に進んでおり、開発・設計・生産の全てに渡ってどのように関わっているか説明できる。				
ルーブリック				
評価項目1	理想的な到達レベルの目安 モノづくりが効率と品質を求めてシステム化されていった歴史的な流れと背景や特徴を説明できる。	標準的な到達レベルの目安 モノづくりが効率と品質を求めてシステム化されていった歴史的な流れを説明できる。	未到達レベルの目安 生産システムの歴史的流れが説明できない。	
評価項目2	CAD,CAE/CAMと設計から生産までの多品種少量生産を考慮したフレキシブル生産システムについて説明できる。	フレキシブル生産システムの概略について説明できる。	フレキシブル生産システムの構成要素と必要性について説明できない。	
評価項目3	ガントチャートが作成でき、ボトルネックとその対策に気づくことができる。	代表的なスケジューリングについて読むことができる。	スケジューリングについて必要性など説明できない。	
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	工業製品の生産工程におけるコンピュータの活用例を学ぶ。情報科学、設計、工作機械を軸として講義する。			
授業の進め方・方法	実際のものの流れを想定した生産現場での工程管理表を作成することでより実際的な知識を見いだす。 教科書は英文のテキストで受講者に配布する(約50ページ)各自での和訳を予習とする。			
注意点	講義時間のなるべく多くの時間を英語を用いて行う。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
前期	1stQ	1週 History of Production System	生産システムの変換点と支えた技術を説明できる。	
		2週 Automation	生産の自動化の歴史と範囲を説明できる。	
		3週 Numerical Control	数値制御の工作機械の原理について説明できる。	
		4週 Material Handling and Movement	流れ形生産方式の形態と製品の搬送方法について説明する。	
		5週 Industrial Robot	産業用ロボットやマテハンについて説明できる。	
		6週 Design for Assembly, Disassembly, and Service	製品の搬送、組立方法について説明できる。	
		7週 Optimization & Trade off	最適化の手法を知り、トレードオフの概念を説明できる。 簡単な配合問題が解ける。	
		8週 Manufacturing System	コンピューター統合生産システムについて説明できる。	
後期	2ndQ	9週 CAD/CAM	CAD/CAMを用いた開発形態の現状を説明できる。	
		10週 CAE	製品設計・工程設計・作業設計への情報技術の利用の現状を説明できる。	
		11週 Group technology	グループテクノジーについて説明できる。	
		12週 FMS	フレキシブル生産システムの要素を説明できる。 FMSの長所・短所を説明できる。	
		13週 JIT	トヨタ生産方式の長所・短所を説明できる。	
		14週 Scheduling	スケジューリングの種類を説明できる。 □	
		15週 Scheduling	ガントチャートを書くことができる。	
		16週 試験	達成度を確認する。	
評価割合				
	試験	課題	相互評価	態度
総合評価割合	70	30	0	0
基礎的能力	0	0	0	0
専門的能力	70	30	0	0
分野横断的能力	0	0	0	0
	ポートフォリオ	その他	合計	
	0	0	100	
	0	0	0	
	0	0	100	
	0	0	0	

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	精密加工学						
科目基礎情報										
科目番号	0040	科目区分	専門 / 選択							
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2							
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2							
開設期	後期	週時間数	2							
教科書/教材	超精密加工学 丸井悦男著 コロナ社/新版機械加工 中山一雄, 上原邦雄著 朝倉書店									
担当教員	大渕 慶史									
到達目標										
ルーブリック										
	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安							
評価項目1										
評価項目2										
評価項目3										
学科の到達目標項目との関係										
教育方法等										
概要	コンピュータの高精度化の発展を支えてきたのはデジタルメディアの大容量の記憶媒体の開発であり、それには表面加工の粗さの微小化が可能な精密加工技術が不可欠である。本科目では加工技術や測定技術を含む精密加工について評価できる。									
授業の進め方・方法										
注意点	本科での機械工作法および機械工作実習における総合的な理解が必要とされる。また工業英語の学習も兼ねて専門用語はなるべく英字で書けるように努める。毎回、教科書等を参考に2時間程度の予習をし、授業時間での質問等に対応できるようにしていること。また、講義終了後は、復習として2時間程度の演習課題等の課題に取り組むこと。疑問点があれば、その都度質問すること。									
授業計画										
	週	授業内容	週ごとの到達目標							
後期 3rdQ	1週	1. 精密加工の背景	<input type="checkbox"/> 工作機械の歴史について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工法の種類について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工システムの技術的な基礎について理解し、説明できる。							
	2週	2. 精密加工機	<input type="checkbox"/> 精密加工機の構造について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工機の構成要素について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工機の主軸系について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工機の送り系について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 微小切り込み装置について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 作業環境について理解し、説明できる。							
	3週	2. 精密加工機	<input type="checkbox"/> 精密加工機の構造について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工機の構成要素について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工機の主軸系について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工機の送り系について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 微小切り込み装置について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 作業環境について理解し、説明できる。							
	4週	2. 精密加工機	<input type="checkbox"/> 精密加工機の構造について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工機の構成要素について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工機の主軸系について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密加工機の送り系について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 微小切り込み装置について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 作業環境について理解し、説明できる。							
	5週	3. 精密加工用の工具	<input type="checkbox"/> 精密切削のメカニズムについて理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密切削に必要な工具性質について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密切削の工具として使用される材質について理解し、説明できる。							
	6週	3. 精密加工用の工具	<input type="checkbox"/> 精密切削のメカニズムについて理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密切削に必要な工具性質について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 精密切削の工具として使用される材質について理解し、説明できる。							
	7週	4. 超精密切削機構	<input type="checkbox"/> 超精密切削加工に用いられる工具の切れ刃について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> ダイヤモンドバイトによる仕上げ面の生成について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 球面および非球面加工について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 鏡面加工について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> ダイヤモンド工具の損傷について理解し、説明できる。							

		8週	4. 超精密切削機構	<input type="checkbox"/> 超精密切削加工に用いられる工具の切れ刃について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> ダイヤモンドバイトによる仕上げ面の生成について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 球面および非球面加工について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 鏡面加工について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> ダイヤモンド工具の損傷について理解し、説明できる。
4thQ		9週	5. 超精密研削機構	<input type="checkbox"/> E L I D 研削について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> ラッピングについて理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> ポリシングについて理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> メカノケミカルポリシングについて理解し、説明できる。
		10週	5. 超精密研削機構	<input type="checkbox"/> E L I D 研削について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> ラッピングについて理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> ポリシングについて理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> メカノケミカルポリシングについて理解し、説明できる。
		11週	6. 測定技術	<input type="checkbox"/> 形状および位置の公差について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 光学測定器による超精密測定について理解し、説明できる。
		12週	6. 測定技術	<input type="checkbox"/> 形状および位置の公差について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 光学測定器による超精密測定について理解し、説明できる。
		13週	7. 表面粗さの評価	<input type="checkbox"/> 表面粗さの表示と規格について理解し、説明できる。
		14週	7. 表面粗さの評価	<input type="checkbox"/> 表面粗さの表示と規格について理解し、説明できる。
		15週	試験答案の返却・解説	試験において間違った部分を自分の課題として把握する（非評価項目）。
		16週		

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	50	0	0	0	0	50	100
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	50	0	0	(-10)	0	50	100
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	安全衛生工学
科目基礎情報				
科目番号	0041	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	プリントを適宜配布する。/衛生管理－第1種用－上 中央労働災害防止協会編、衛生管理－第1種用－下 中央労働災害防止協会編、			
担当教員	嵩村 和広			
到達目標				
<p>1. 労働安全衛生法等で、事業者が行う安全配慮義務とは何かを説明できる。又、不安全行動・不安全状態及びフルブルーフ及びフェールセーフの意味を理解し、説明できる。</p> <p>2. ハインリッヒの法則を説明できる。そして、ヒヤリハット活動との関係を説明できる。</p> <p>3. リスクアセスメントの意義・進め方を説明できる。</p> <p>4. 危険予知訓練の意義・進め方を説明できる。</p> <p>5. 労働安全衛生法、労働安全衛生規則、労働基準法の目的及びその概要を説明できる。又、労働安全衛生マネジメントシステムの概要を説明できる。</p> <p>6. 労働安全衛生法の安全管理体制の内容を説明できる。又、作業環境管理と職業性疾病との関係を説明できる。</p> <p>7. 製造物責任法(P L法)の説明ができる。</p>				
ループリック				
	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安	
評価項目1	標準的な到達レベルに加えて、以下のことができる。 1) 安全配慮義務と事業者責任の関係を具体的な例で説明できる。 2) 不安全行動と不安全状態を無くするためにの対策が説明できる。 3) フルブルーフとフェールセーフの具体的な事例を示し説明できる。	1) 労働安全衛生法で要求している安全配慮義務とは、どんなものか概要を説明できる。 2) 不安全行動とは、どんな行動を意味するのか説明できる。 3) 不安全状態とは、どんな状態を意味するものか説明できる。 4) フルブルーフの意味を理解し、説明できる。 5) フェールセーフの意味を理解し、説明できる。	労働安全衛生法の目的が理解できていない。又、不安全行動、不安全状態、フルブルーフ、フェールセーフの意味が理解できていない。	
評価項目2	標準的な到達レベルに加えて、以下のことができる。 1) ハインリッヒの法則を応用した安全活動が説明できる。 2) ヒヤリハット活動が事業活動以外で活用されている事例を説明できる。	1) ハインリッヒの 1 : 2 9 : 3 0 0 法則が説明できる。 2) ヒヤリハットとは、どんな状態のものであるか説明できる。 3) ヒヤリハット活動がハインリッヒの法則と関連していることが説明できる。又、ヒヤリハット活動の目的が説明できる。	ハインリッヒの法則が、「重傷災害1件の背後に29件の軽傷、300件のヒヤリハットが起きていた。」とする内容であることを理解できていない。	
評価項目3	標準的な到達レベルに加えて、以下のことができる。 1) リスクアセスメントの「危険性又は有害性」の意味を具体的に説明できる。 2) リスクアセスメントを進めるための基本的な手順を説明できる。	1) リスクアセスメントが法の要求事項(努力義務)であることが説明できる。 2) リスクアセスメントが何故必要なのかを説明できる。又、リスクアセスメントの進め方を説明できる。	リスクアセスメントが安全衛生活動に必要となった経緯が説明できない。又、リスクアセスメントの進め方が説明できない。	
評価項目4	標準的な到達レベルに加えて、以下のことができる。 1) 危険予知活動の手法で、「基礎4ラウンド法」を説明できる。 2) 危険予知訓練が目指すものが説明できる。	1) 危険予知訓練が、リスクアセスメントと関連した活動であることが説明できる。 2) 危険予知訓練の進め方が説明できる。	危険予知訓練の為のイラストを見て、考えられる危険がどんどん出てこない。又、リスクアセスメントとの関連を説明できない。	
評価項目5	標準的な到達レベルに加えて、以下のことができる。 1) 労働安全衛生法と労働基準法の関連を説明できる。 2) 労働安全衛生規則は、新たに発生した労働災害に対応した追加の法が制定されていることを説明できる。 3) 労働基準法は、労働に関する規制等を定める日本の法律、労働組合法、労働関係調整法と共に、いわゆる労働三法の一つであることを説明できる。 4) 労働安全衛生マネジメントシステムの「点検と改善等」項目があり、改善活動のステップを説明できる。	1) 労働安全衛生法の目的及び概要が説明できる。 2) 労働安全衛生規則が、労働安全衛生法及び労働安全衛生法施行令の規定に基づき、並びに同法を実施するため、労働安全衛生規則が定めてあることが説明できる。 3) 労働基準法が賃金、労働契約、労働時間、休憩、休日及び年次有給休暇などの最低基準を定めた法であることを説明できる。 4) 労働安全衛生マネジメントシステムについて、システムの概要を説明できる。	安全衛生の安全とは、許容できないリスクがないこと。衛生とは、健康をまもる。を意味することが理解できない。又、労働基準法が労働者のための法律であることが理解できない。 労働安全衛生マネジメントシステムが、労働(職業)上の衛生(健康)の確保と安全の確保のための人・物・金・情報などの経営資源をやり繰り(manage)して、P D C Aサイクルを回し効率的に効果を上げる仕組みであることを理解していない。	

評価項目6	<p>標準的な到達レベルに加えて、以下のことができる。</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) 衛生委員会、安全委員会の概要が説明できる。 2) 有害作業環境と健康障害の関係を説明できる。 3) 職業性疾病の予防の手段として「化管法 S D S (安全データシート)」があるが、その概要を説明できる。 4) 作業環境管理の「管理」で、使われる「P D C A サイクル」の意味を説明できる。 5) 「熱中症」とは、暑い環境で生じる障害の総称で、熱失神・熱疲労・熱射病・熱けいれん・熱射病の病型ごとの症状を説明できる。 	<ol style="list-style-type: none"> 1) 衛生管理体制の役割が説明でき、同じような安全管理体制の役割についても説明ができる。 2) 作業環境要素の意味と有害作業環境要素にどんなものがあるかを説明できる。 3) 職業性疾病とは、どんな疾病かを説明できる。又、職業性疾病の原因を説明できる。 4) 作業環境管理とはどんな管理を行うことであるかを説明できる。 5) 労働安全衛生規則の「第9章 救急用具」の事業者が最低限備えなければならない救急用具及び材料を説明できる。 	<p>事業活動では、労働者の安全衛生を管理するための体制を定め、災害や職業性疾病が発生しないように、定期的に衛生委員会、安全委員会を定期的に開催して、規則や各種対策を決定し、社員教育等で周知していくことなどが、労働安全衛生法及び関連規則で決められているが、このような内容を理解していない。又、緊急時を想定しての訓練の実施や救急用具の備え付けが義務付けられていることが分からぬ。</p>
評価項目7	<p>標準的な到達レベルに加えて、以下のことができる。</p> <p>製造物責任法（P L法）に関する報道がされているが、身近にある事例として、その内容を説明できる。</p>	<p>製造物責任法（P L法）の概要を説明できる。又、法にある「欠陥」について説明ができる。</p>	<p>物作り側にも問題が発生した場合には、損害賠償責任があることを認識していない。</p>

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	<p>技術者に必要な安全衛生について、安全衛生の目的・目標は何かを認識し、安全衛生の必要性、関連する法規制、作業環境及び食の安全を含む製品の安全性に関する諸問題等について理解する。各項目の目標を以下に示す。</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 労働安全衛生法等で、事業者が行う安全配慮義務とは何かを説明できる。又、不安全行動・不安全状態及びフループル及びフェールセーフの意味を理解し、説明できる。 2. ハインリッヒの法則を説明できる。そして、ヒヤリハット活動との関係を説明できる。 3. リスクアセスメントの意義・進め方を説明できる。 4. 危険予知訓練の意義・進め方を説明できる。 5. 労働安全衛生法、労働安全衛生規則、労働基準法の目的及びその概要を説明できる。又、労働安全衛生マネジメントシステムの概要を説明できる。 6. 労働安全衛生法の安全衛生管理体制の内容を説明できる。又、作業環境管理と職業性疾病との関係を説明できる。 7. 製造物責任法（P L法）の説明ができる。
授業の進め方・方法	<p>法の順守には、該当する法の内容を理解することがまず大事である。労働安全衛生法及び関連する法規制内容を理解し、事業者・労働者としてなすべきことを理解することが重要である。又、労働災害の発生を防止するためには、リスクアセスメント等の理解が重要である。授業ごとに必ず予習を行い、授業内容を確実に理解すること。</p>
注意点	<p>将来、衛生管理者1種および2種をはじめとする、労働安全コンサルタントや衛生コンサルタント等の資格試験に合格するために、参考書等で予習をし、授業時間での質問等に対応できるようにしていること。又、講義終了後は、復習として演習課題等の課題に取り組むこと。そして、労働災害に関する事故や商品・製造物に関する事故に関する記事について自分の考えをまとめておくこと。疑問点があれば、きちんと質問すること。</p>

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
前期 1stQ	1週	1. 安全衛生の基礎	<input type="checkbox"/> (1) 安全配慮義務について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 不安全な行動について説明できる。 <input type="checkbox"/> (3) 不安全な状態について説明できる。 <input type="checkbox"/> (4) フループル及びフェールセーフについて説明できる。 <input type="checkbox"/> (5) フェールセーフについて説明できる。
	2週	2. ヒヤリハット	<input type="checkbox"/> (1) ハインリッヒの法則について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) ヒヤリハットの意義について説明できる。 <input type="checkbox"/> (3) ヒヤリハットの進め方について説明できる。
	3週	3. リスクアセスメント	<input type="checkbox"/> (1) リスクアセスメントの意義について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) リスクアセスメントの進め方について説明できる。
	4週	3. リスクアセスメント	<input type="checkbox"/> (1) リスクアセスメントの意義について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) リスクアセスメントの進め方について説明できる。
	5週	4. 危険予知訓練 (KYT)	<input type="checkbox"/> (1) 危険予知訓練 (KYT) の意義について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 危険予知訓練 (KYT) の進め方について説明できる。
	6週	4. 危険予知訓練 (KYT)	<input type="checkbox"/> (1) 危険予知訓練 (KYT) の意義について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 危険予知訓練 (KYT) の進め方について説明できる。
	7週	5. 関係法令、労働安全衛生マネジメントシステム	<input type="checkbox"/> (1) 労働安全衛生法について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 労働安全衛生規則について説明できる。 <input type="checkbox"/> (3) 労働基準法について説明できる。 <input type="checkbox"/> (4) 労働安全衛生マネジメントシステムについて説明できる。

		8週	5. 関係法令、労働安全衛生マネジメントシステム	<input type="checkbox"/> (1) 労働安全衛生法について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 労働安全衛生規則について説明できる。 <input type="checkbox"/> (3) 労働基準法について説明できる。 <input type="checkbox"/> (4) 労働安全衛生マネジメントシステムについて説明できる。
2ndQ		9週	5. 関係法令、労働安全衛生マネジメントシステム	<input type="checkbox"/> (1) 労働安全衛生法について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 労働安全衛生規則について説明できる。 <input type="checkbox"/> (3) 労働基準法について説明できる。 <input type="checkbox"/> (4) 労働安全衛生マネジメントシステムについて説明できる。
		10週	5. 関係法令、労働安全衛生マネジメントシステム	<input type="checkbox"/> (1) 労働安全衛生法について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 労働安全衛生規則について説明できる。 <input type="checkbox"/> (3) 労働基準法について説明できる。 <input type="checkbox"/> (4) 労働安全衛生マネジメントシステムについて説明できる。
		11週	6. 労働衛生	<input type="checkbox"/> (1) 衛生管理体制について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 作業環境要素について説明できる。 <input type="checkbox"/> (3) 職業性疾患について説明できる。 <input type="checkbox"/> (4) 作業環境管理について説明できる。 <input type="checkbox"/> (5) 救急処置について説明できる。
		12週	6. 労働衛生	<input type="checkbox"/> (1) 衛生管理体制について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 作業環境要素について説明できる。 <input type="checkbox"/> (3) 職業性疾患について説明できる。 <input type="checkbox"/> (4) 作業環境管理について説明できる。 <input type="checkbox"/> (5) 救急処置について説明できる。
		13週	6. 労働衛生	<input type="checkbox"/> (1) 衛生管理体制について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 作業環境要素について説明できる。 <input type="checkbox"/> (3) 職業性疾患について説明できる。 <input type="checkbox"/> (4) 作業環境管理について説明できる。 <input type="checkbox"/> (5) 救急処置について説明できる。
		14週	7. 製造物責任法（PL法）	<input type="checkbox"/> 製造物責任法（PL法）について説明できる。
		15週	試験答案の返却・解説	授業項目1～7に対して達成度を確認する。 試験において間違えた部分を自分の課題として把握する。
		16週		

評価割合

	試験	発表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	70	0	0	0	0	30	100
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	70	0	0	0	0	30	100
分野横断的能力	0	0	0	0	0	0	0

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	超伝導工学
科目基礎情報				
科目番号	0042	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	なし(必要に応じて、プリントを配布)			
担当教員	奥 高洋			

到達目標

先端技術の一つである超伝導を例に、その基本から応用までを幅広く学ぶ。機能/材料開発における基礎の重要性を理解した上で、応用に際してのユニークな発想力を養うことを目指す。具体的には、以下に掲げる4つを目標とする。

1. 超伝導現象について、各々説明できる。
2. 代表的な超伝導材料について分類でき、それらの特徴等を説明できる。
3. 強電分野における応用例を挙げて、その動作原理や実状・問題点等について説明できる。
4. 弱電分野における応用例を挙げて、その動作原理や実状・問題点等について説明できる。

ループリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1	設定なし	超伝導の特徴的な現象について、各々説明できる。	超伝導の特徴的な現象について、各々説明できない。
評価項目2	超伝導の特徴的な値 (λ , ξ , $K_{\text{ほか}}$) について説明でき、数式を用いた理論的取扱いができる。	代表的な超伝導材料について分類できる。また、第1種超伝導体と第2種超伝導体についても説明できる。	代表的な超伝導材料について分類できない。また、第1種超伝導体と第2種超伝導体についても説明できない。
評価項目3	強電分野での応用例において、実状・問題点等を踏まえて、何らかの解決案を提示できる。	強電分野における応用例を挙げて、その動作原理について説明できる。	強電分野における応用例を挙げて、その動作原理について説明できない。
評価項目4	弱電分野での応用例において、実状・問題点等を踏まえて、何らかの解決案を提示できる。	弱電分野における応用例を挙げて、その動作原理について説明できる。	弱電分野における応用例を挙げて、その動作原理について説明できない。

学科の到達目標項目との関係

教育方法等

概要	様々な専門分野の境界に位置する超伝導を例に学ぶことで、各専攻科生の専門分野と先端技術の関わりを認識するとともに、創造力に富んだ技術者としての素養を養う。
授業の進め方・方法	講義形式を基本とする。全専攻共通科目ではあるが、数学、電磁気学、物性学等の基礎学力を必要とする。
注意点	授業項目に関連する内容については予習/復習が必要である。加えて適宜レポート等を課すので、毎回210分以上の自学自習を行わなければならない。

授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
3rdQ	1週	超伝導現象①	超伝導の特徴的な現象について、各々説明できる
	2週	超伝導現象②	超伝導の特徴的な現象について、各々説明できる
	3週	超伝導現象③	超伝導の特徴的な現象について、各々説明できる
	4週	超伝導材料①	代表的な超伝導材料について分類でき、それらの特徴等を説明できる。
	5週	超伝導材料②	第1種超伝導体と第2種超伝導体について理解し、混合状態や渦糸および磁束フローについて説明できる。
	6週	超伝導材料③	超伝導現象利用時における冷却技術について説明できる。
	7週	強電分野への応用①	強電分野における応用例を挙げて、その動作原理や実状・問題点等について説明できる。
	8週	強電分野への応用②	強電分野における応用例を挙げて、その動作原理や実状・問題点等について説明できる。
後期	9週	強電分野への応用③	強電分野における応用例を挙げて、その動作原理や実状・問題点等について説明できる。
	10週	強電分野への応用④	強電分野における応用例を挙げて、その動作原理や実状・問題点等について説明できる。
	11週	弱電分野への応用①	弱電分野における応用例を挙げて、その動作原理や実状・問題点等について説明できる。
	12週	弱電分野への応用②	弱電分野における応用例を挙げて、その動作原理や実状・問題点等について説明できる。
	13週	弱電分野への応用③	弱電分野における応用例を挙げて、その動作原理や実状・問題点等について説明できる。
	14週	弱電分野への応用④	弱電分野における応用例を挙げて、その動作原理や実状・問題点等について説明できる。
	15週	定期試験 試験答案の返却・解説	授業内容に対して達成度を確認する。 試験において間違った部分を自分の課題として把握する(非評価項目)。
	16週		

評価割合

	試験	レポート	合計
総合評価割合	60	40	100
基礎的能力	0	0	0
専門的能力	60	40	100

分野横断的能力	0	0	0
---------	---	---	---

鹿児島工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	ヒューマンインターフェース
科目基礎情報				
科目番号	0043	科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械・電子システム工学専攻	対象学年	専2	
開設期	前期	週時間数	2	
教科書/教材	なし			
担当教員	新徳 健			
到達目標				
ヒューマンインターフェースの考え方の基礎について理解する。ヒューマンインターフェースは人と機器、あるいは情報機器を介した人ととの関わりを支援する技術に関する学問である。				
ルーブリック				
	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安	
評価項目1	ヒューマンインターフェースの主要な目的と定義について説明できる。	ヒューマンインターフェースの定義を説明できる。	ヒューマンインターフェースの定義を説明できない。	
評価項目2	人間特性である身体特性、生理特性、認知特性、感性について説明できる。	人間特性4つのうち、少なくとも2つについて説明できる。	人間特性4つのうち、少なくとも2つについて説明できない。	
評価項目3	ヒューマンエラーの発生要因と防止対策について説明できる。	ヒューマンエラーの定義を説明できる。	ヒューマンエラーの定義を説明できない。	
評価項目4	入出力インターフェースとインタラクションスタイルについて説明できる。	入出力インターフェースについて説明できる。	入出力インターフェースについて説明できない。	
評価項目5	ユーザビリティ、HIの原理とデザイン原則、ガイドライン、デザインプロセスと評価方法について説明できる。	ユーザビリティ、HIの原理とデザイン原則、ガイドラインについて説明できる。	ユーザビリティ、HIの原理とデザイン原則、ガイドラインについて説明できない。	
学科の到達目標項目との関係				
教育方法等				
概要	ヒューマンインターフェースは工学だけでなく、その他の広い分野に関連のある学問である。柔軟な発想力を持って臨むことが必要とされる。			
授業の進め方・方法	講義の内容をよく理解するために、毎回、配布プリント等を参考に、60分以上の自学自習が必要である。			
注意点	疑問点があれば、その都度質問すること。			
授業計画				
	週	授業内容	週ごとの到達目標	
前期	1stQ	1週	ヒューマンインターフェースの概要	ヒューマンインターフェースの原理と定義について説明できる。
		2週	人間の特性とヒューマンインターフェース	人の身体特性、生理特性、認知特性と感性について説明できる。
		3週	人間の特性とヒューマンインターフェース	
		4週	人間の特性とヒューマンインターフェース	
		5週	人間の特性とヒューマンインターフェース	
		6週	インターフェースの認知システム	ヒューマンモデル、ヒューマンエラーの分類とエラー解析について説明できる。
		7週	入出力インターフェース	入出力機器とのインタラクションについて説明できる。
		8週	入出力インターフェース	
後期	2ndQ	9週	入出力インターフェース	
		10週	インターフェース行動の心理・生理	人の心理行動に関わる生理学的知識について説明できる。
		11週	インターフェース行動の心理・生理	
		12週	インターフェースのデザインと評価	インターフェースデザインの指針、デザイン手法、評価手法について説明できる。
		13週	インターフェースのデザインと評価	
		14週	インターフェースのデザインと評価	
		15週	定期試験	授業項目について達成度を確認する。
		16週		
評価割合				
	試験	発表等	合計	
総合評価割合	80	20	100	
専門的能力	80	20	100	