	台高等専	<u>門</u> 学校		開講年度	平成29年度 (2	2017年度)		科目 ディシ	<u>ッタルシ</u> ステ	<u>-</u> ДА	
科目基礎	 情報										
<u>-                                    </u>		0277				科目区分	専	 門 / 必修			
<u>- 11                                  </u>		授業				単位の種別と単位		<u>-3,7 元 12</u> 修単位: 1			
開設学科		323213	ンステム			対象学年	4				
開設期		前期	,,, ,,			週時間数	2				
<del>加政剂</del> 教科書/教林						v=caten×∨		<u> </u>			
致付益/教徒 担当教員		_	, <u>イヘト</u> 和志,力詞								
	ī	lxx I	ロル・レノノン	LN ノロギノ							
<u>到達目標</u> カメレオン また, 応用 ができる.	⁄AVRボー l	ドの構成を VD, D/A	を理解し	, プログラミ 原理の理解と	ングができる. 機能の利用, DCモー	-タ, ステッピング	モータなと	ごの原理や構造,	種類などの理	<b>Ľ解と制御など</b>	
レーブリ	ック										
			玛	里想的な到達し	ノベルの目安	標準的な到達レイ	標準的な到達レベルの目安未			2	
サンプルプログラムの構成と機能 を理解しすることができる.				プログラム中に 理解し,動作が ができる.	こ記載された命令を 内容を変更すること	プログラム中に記理解できる.	命令を プログ 理解で	プログラム中に記載された命令を 理解できない.			
課題内容を理解し,アルゴリズム を考えることができる.				果題内容を理例 ゴリズムを考え	解でき,新規のアル え出すことができる	課題内容が理解でき, 既知のアルゴリズムを組み合わせて適用できる.			内容が理解でき と考えることが		
AVRマイコ 題に適した る.	ンの構成を  機能を使う	を理解し,	課 A	VRマイコン <i>0</i> 機能を応用し る.	D機能を理解でき いて課題に適用でき 、既知の使い方を課題に適用でき る.			でき 用でき AVR <sup>®</sup>	マイコンの構成 風に適した機能	が理解できず を使えない.	
学科の到 教育方法	達目標項  等	目との	関係								
既要	· ਚ <u></u>	1チッピング ディラ 解し,	プマイク ブモータ ジタル領 モータ	クロコンピュ- などを用い, 域で処理する の回転制御を	−タに内蔵された周〕 実習を通してそれら 手順について学習す 学習する.	型機能や接続する原に対する理解を深る.DCモータやス	問辺機器と める. A/D (テッピン/	して, A/D, D/ , D/A変換器に ブモータなどで(	A変換器やDC ついては,入 は,動作原理,	モータ <u>,</u> ステッカしたデータを 動作特性を理	
受業の進め	方・方法				で,各自でスケジュ						
主意点		第3学 る. 抄 ミング , 計画	年の「S 受業では ブ実習が 画的に課	マイクロコンし カメレオンAV 主となるので 題をこなすこ	ピュータ基礎」や「ご √Rボードを使用する , 普段から予習復習 とが求められる.	コンピュータシスラ ので,AVRマイコ する習慣を養うこ	テム基礎」 <sub>。</sub> ンについて と. 授業形	ディジタル の知識が必要で 式はマイペース	技術」などの外である. 授業内 である. 授業内 く完全習得学習	印識が基礎とた  容はプログラ であるので 	
受業計画	l	週	授業	内容			週ごとの至				
							授業内容を理解する				
		1週	ガイ	<i>゙</i> ダンス			自分で学習計画を立てられる				
		2週	3年)	次授業復習課		3年次の授業内容を復習して課題に取り組める					
		3週	3年)	次授業復習課	題		3年次の授業内容を復習して課題に取り組める 3年次の授業内容を復習して課題に取り組める				
	1ct∩	4週	3年)	欠授業復習課							
	1stQ 2ndQ	5週		・D/A変換			A/D・D/A変換を理解して課題に取り組める     A/D・D/A変換を理解して課題に取り組める     A/D・D/A変換を理解して課題に取り組める				
		6週		・D/A変換 ・D/A変換							
		7週		・D/A変換 ・D/A変換							
		8週		<u>・D/Aを扱</u> Eータの制御							
		9週	<del> </del>	Eータの制御 Eータの制御			DCモータの制御法を理解して課題に取り組める DCモータの制御法を理解して課題に取り組める			-	
前期		10週									
		TU河	DCt	Eータの制御			DCモータの制御法を理解して課題に取り組める				
		11週	ステ	・ッピングモー	-タの制御		ステッピングモータの構造と制御法を理解して課題取り組める				
		12週	+	・ッピングモー 			ステッピングモータの構造と制御法を理解して課題 取り組める ステッピングモータの構造と制御法を理解して課題!				
		13週	ステ	・ッピングモー	-タの制御		ステッピングモータの構造と制御法を 取り組める			EMFUに誄越に	
		14週	RC±	ナーボの制御	RCサ		RCサーボ	ーボの制御法を理解して課題に取り組める			
		15週	5週 RCサーボの制御			RCサーボの制御法を理解し RCサーボの制御法を理解し			 を理解して課題に取り組める		
		16週	RCサーボの制御						して課題に取	り組める	
_ <u></u> Eデルコ	アカリコ	<u>ーー</u> Fユラハ	の学習	引内容と到達	<u></u>		-				
<u>- / / / 一</u> }類		分里		学習内容	学習内容の到達目	 標			到達レベル	レ 授業週	
	, 分野別 <i>0</i>		r i・電子	z	基本的なアルゴリズムを理解し、図式表現できる。			3	前2,前3,前 4,前5,前 6,前7,前 8,前9,前 10,前11,ī 12,前13,ī 14,前15		
<b></b>	門工学	系分	)野	情報	プログラミング言語を用いて基本的なプログラミングができる。			5. 3	前2,前3,前 4,前5,前 6,前7,前 8,前9,前 10,前11,i 12,前13,i 14,前15		

与えられた問題に対して、それを解決するためのソースプログラ   前2,前3,前 4,前5,前 6,前7,前 8,前9,前 10,前11,前 12,前13,前 14,前15									
情報系分野			情報系分野		与えられた問題に対して、それを解決するためのソースプログラ ムを記述できる。			3	前2,前3,前 4,前5,前 6,前7,前 8,前9,前 10,前11,前 12,前13,前 14,前15
分野別の工 学実験・実習能力情報系分野 (手報系) (表) (表) (表) (表) (表) (表) (表) (表) (表) (表				7   ノ   ノ フ ラ ミ	主要な言語処理プロセッサの種類と特徴を説明できる。			2	前1
分野別の工 学実験・実 習能力 情報系分野 【実験・実 習能力】 情報系【実 験・実習】 与えられた問題に対してそれを解決するためのソースプログラム を、標準的な開発ツールや開発環境を利用して記述できる。 3 3 前2,前3,前 4,前5,前 6,前7,前 8,前9,前 10,前11,前 12,前13,前 14,前15   専門的能力 の実質化 PBL教育 各種の発想法や計画立案手法を用いると、課題解決の際、効率的 、合理的にプロジェクトを進めることができることを知っている 。 2 前1   評価割合 レポート 課題達成状況 合計 100   基礎的能力 0 0 0   専門的能力 90 0 90					要求仕様に従って、グラムを設計できる	3	前2,前3,前 4,前5,前 6,前7,前 8,前9,前 10,前11,前 12,前13,前 14,前15		
専門的能力 の実質化   PBL教育   各種の発想法や計画立案手法を用いると、課題解決の際、効率的 。合理的にプロジェクトを進めることができることを知っている。   2     評価割合   レポート   課題達成状況   合計 200     総合評価割合   90   10   100     基礎的能力   0   0   0     専門的能力   90   0   90		分野別の工 情幸 学実験・実 【9 習能力 習能		情報系【実験・実習】	与えられた問題に対してそれを解決するためのソースプログラム を、標準的な開発ツールや開発環境を利用して記述できる。			3	前2,前3,前 4,前5,前 6,前7,前 8,前9,前 10,前11,前 12,前13,前 14,前15
レポート 課題達成状況 合計   総合評価割合 90 10 100   基礎的能力 0 0 0   専門的能力 90 0 90		専門的能力 の実質化	PBL教育	PBL教育	各種の発想法や計画 、合理的にプロジョ	可立案手法を用いると、課題解決 - クトを進めることができること	の際、効率的 を知っている	2	
レポート 課題達成状況 合計   総合評価割合 90 10 100   基礎的能力 0 0 0   専門的能力 90 0 90	評価割合								
総合評価割合 90 10 100   基礎的能力 0 0 0   専門的能力 90 0 90						課題達成状況	合計	合計	
専門的能力 90 0 90	総合評価割合	<u>`</u>				10 100			
	基礎的能力	_		)		0 0			
分野横断的能力	専門的能力		9	90	·	0 90			
	分野横断的能	力	(	)		10 10			