鳥羽商船高等専門学校						7年度) 授業科		計測制御工学1			
科目基					/			<u> </u>			
科目番号		0185			科目区分		専門 / コース必修				
授業形態		講義			単位の種別と単	 .付数	履修単位				
開設学科		商船学科			対象学年	,~	3				
開設期		通年		週時間数	2						
教科書/教	 教材	計測工学	:	Ze-3 153X			Į.				
<u> </u>		小川 伸夫									
到達目		12::::	-								
1.計測に 2.自動制	ついては、5  御について(	データ整理法 は、伝達関数	、各計測の原理を学 、極の意味を理解し	<sup>4</sup> ぶ。 別御器を設計でき	る。						
ルーフ	リック		I	かたがましかりのロウ				1,			
			理想的な到達レイ	標準的な到達レ	禁的な到達レベルの目安		未到達レベルの目安				
評価項目	11		計測については、 各計測の原理をする。	計測については、データ整理法、 各計測の原理を理解し、応用でき る。		計測については、データ各計測の原理を理解でき		計測については、データ整理法、 各計測の原理を理解できない。			
評価項目	12		自動制御については、 伝達関数、極の意味を理解し制御 器を設計でき、用できる。		自動制御については、伝達関数、極の意味を理解し制御器を設計 きる。			自動制御については、 伝達関数、極の意味を理解し制御 器を設計できない。			
 学科の	到達目標功	見との関	•	<u>-</u> -	•						
			<u>ル</u> Cの専門知識								
教育方		ייאביים בויי	こ~~ 土」 コンロロが								
概要	<u>/A+J</u>	この教科計測の目制御では受けるこ	は、計測と制御とい 的は、データ処理の 、 P I Dフィードバ とで、各物理量の計	、計測と制御という2つの異なる分野を学ぶ。 は、データ処理の方法と、各物理量の測定原理、測定法を学ぶ。 PIDフィードバック制御器を理解できることを目的として、伝達関数、極などの概念を学ぶ。この授業 で、各物理量の計測法とデータ処理、制御器の設計法が理解できるようになる。							
授業の進	め方・方法		は、前期が計測、後								
注意点											
授業計	画										
		週				一週ごとの到達目標					
		1	idcont			SI単位を理解して		-			
			単位について				SI単位を理解している				
			データ処理			<del>                                     </del>	事項を理解している				
			データ処理			+	事項を理解している				
前期	1stQ		<u>ノーフを埋</u> 測定における諸事項		測定においての基礎的な事項を理解している						
			<u>例とにのの                                   </u>		回転、温度について計測法が理解できる						
		177	中間試験		回転、加及に 201 C 目						
			   試験の解答と解説   各物理量の測定		長さについて計測法が理解できる						
		9週	各物理量の測定		圧力について計測法が理解できる						
		10週	各物理量の測定	物理量の測定			流量についての測定法が理解できる				
		11週	各物理量の測定				液面について計測法が理解できる				
		12週	各物理量の測定				導電率、比重、塩分濃度について計測法が理解でき				
	2 10	13週	各物理量の測定		pHについて計測法が理解できる						
	2ndQ	14週	タ 物理 黒 小 測 宝				粘度、仕事、エネルギー、仕事率について計測法				
				物理量の測定 			解できる。				
			期末試験								
		16週	試験の解答と解説 制御の目的 自動制御及び計装の		自動制御技術の意味が理解できる						
後期		1週	ブロック線図につい	ブロック線図について			ブロック線図で表す意味を理解できる				
		2週	ブロック線図につい		複雑なブロック線図をまとめることができる						
		3週	伝達関数				伝達関数の定義を理解している				
					ラプラス変換の意味を理解できる						
	3rdQ		<u>伝達関数</u>		入出力関係を微分方程式で表せる						
			云達関数 三海関数について			伝達関数を導出できる					
			伝達関数について		入力に対しての出力を計算できる 						
			中間試験 式験の解答と解説								
			式験の解答と解説 安定性			極を導出できる					
		+ +	安定性		安定性の意味を理解できる						
		10週	<u> </u>				極の位置と安定性の関係を理解している				
		11週		イードバック制御について			フィードバック制御の意味を理解している				
	4+1-0	<del> </del>		カードバック前面について 動制御装置の構成及び作動			自動制御装置の構成及び作動について理解している。				
	4thQ		自動制御装置の開放 、調整及び復旧	測、試験、修理	自動制御装置の開放、清掃、検査、計測、試験、修 、調整及び復旧について理解している						
		14週	自動制御に関するその他の事項			自動制御					
	1	15週	後期期末試験								

		16週	試験返却・解答									
モデルコアカリキュラムの学習内容と到達目標												
分類		分野		学習内容	学習内容の到達目標					レ 授業週		
評価割合												
	訂	試験		表	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	4	合計		
総合評価割	合 5	50			0	10	0	40	1	00		
基礎的能力	能力 30		0		0	10	0	30	7	0		
専門的能力	2	20			0	0	0	10	3	0		
分野横断的能力 0		0		0	0	0	0					