

呉工業高等専門学校		開講年度	平成31年度 (2019年度)		授業科目	高度専門特別講義Ⅱ (モーターエレクトロニクス)	
科目基礎情報							
科目番号	0095		科目区分		専門 / 必修		
授業形態	講義		単位の種別と単位数		学修単位: 2		
開設学科	プロジェクトデザイン工学専攻		対象学年		専2		
開設期	前期		週時間数		2		
教科書/教材	片岡昭雄著「電動機の可変速駆動入門」(森北出版), プリント						
担当教員	横沼 実雄						
到達目標							
1. 代表的なモーターおよび電力用素子について, 特長および使用条件等を説明し, 必要な計算や検討が行えること。 2. 各種DCおよびACモーター制御回路の動作および特長を説明し, 出力や効率等の計算が行えること。 3. 各種障害等への対策を検討できること。							
ルーブリック							
		理想的な到達レベルの目安		標準的な到達レベルの目安		未到達レベルの目安	
評価項目1		代表的なモーターおよび電力用素子について, 原理, 動作, 応用について適切に理解できる。		代表的なモーターおよび電力用素子について, 原理, 動作, 応用について理解できる。		代表的なモーターおよび電力用素子について, 原理, 動作, 応用について理解できない。	
評価項目2		モーター制御回路の動作, 特長, 諸計算が適切に理解できる。		モーター制御回路の動作, 特長, 諸計算が理解できる。		モーター制御回路の動作, 特長, 諸計算が理解できない。	
評価項目3		各種障害等の発生原理と対策について適切に理解できる。		各種障害等の発生原理と対策について理解できる。		各種障害等の発生原理と対策について理解できない。	
学科の到達目標項目との関係							
学習・教育到達度目標 専攻科の学習・教育目標 (SC)							
教育方法等							
概要		本講義では, 制御用モーター, 電力用半導体素子, 回路技術について取り上げ, モーター制御のためのパワーエレクトロニクス技術について理解することを目的とする。講義の前半は, 各種モーターおよび電力用素子の, 特長および使用条件等を説明する。後半は, DCおよびACモーター制御回路を中心に, 各種障害等への対策まで実際の応用例を交えて講義を行う。					
授業の進め方・方法		教科書の内容を基に講義を行うが, 特に各種のモーター制御回路については実物を用いた組み立て演習および実験も含めて行う。 この科目は学習単位科目のため, 事前・事後学習としてレポート・課題等を実施します。					
注意点		本科のパワーエレクトロニクスが理解できているものとして, モーター制御を中心にして講義を進めていく。様々な知識を必要とし, 応用分野が広い技術であるので, 学ぶにも活用するにも有意義な科目である。また, エコ・テクノロジーとしても重要な位置づけであるので, 学ぶ価値は十分である。講義中の演習および小テストで, 必要な計算がすぐに行えるように関数電卓は必携である。また, 必要があれば教科書以外の書籍を持ち込んでも構わない。					
授業計画							
		週	授業内容		週ごとの到達目標		
前期	1stQ	1週	概説		代表的なモーターおよび電力用素子について, 原理, 動作, 応用について理解できる。		
		2週	各種モーターの構造, 動作原理, 特長		代表的なモーターおよび電力用素子について, 原理, 動作, 応用について理解できる。		
		3週	代表的な電力用半導体素子		代表的なモーターおよび電力用素子について, 原理, 動作, 応用について理解できる。		
		4週	電力用半導体素子のドライブ信号と熱対策		代表的なモーターおよび電力用素子について, 原理, 動作, 応用について理解できる。		
		5週	各種整流回路		整流回路の動作, 特長, 諸計算が理解できる。		
		6週	DCモーター制御回路への応用Ⅰ		モーター制御回路の動作, 特長, 諸計算が理解できる。		
		7週	DCモーター制御回路への応用Ⅱ		モーター制御回路の動作, 特長, 諸計算が理解できる。		
		8週	DCモーター制御回路への応用Ⅲ		モーター制御回路の動作, 特長, 諸計算が理解できる。		
	2ndQ	9週	交流電圧・周波数制御回路		モーター制御回路の動作, 特長, 諸計算が理解できる。		
		10週	ACモーター制御回路への応用Ⅰ		モーター制御回路の動作, 特長, 諸計算が理解できる。		
		11週	ACモーター制御回路への応用Ⅱ		モーター制御回路の動作, 特長, 諸計算が理解できる。		
		12週	ACモーター制御回路への応用Ⅲ		モーター制御回路の動作, 特長, 諸計算が理解できる。		
		13週	各種障害とその対策		各種障害等の発生原理と対策について理解できる。		
		14週	新エネルギー技術としての応用		各種障害等の発生原理と対策について理解できる。		
		15週	期末試験				
		16週	答案返却・解答説明		答案返却・解答説明		
モデルコアカリキュラムの学習内容と到達目標							
分類		分野	学習内容	学習内容の到達目標		到達レベル	授業週
専門的能力	分野別の専門工学	電気・電子系分野	電子工学	電子の電荷量や質量などの基本性質を説明できる。		3	前1,前3
				エレクトロンボルトの定義を説明し, 単位換算等の計算ができる。		3	前1,前3
				金属の電気的性質を説明し, 移動度や導電率の計算ができる。		3	前1,前3

				真性半導体と不純物半導体を説明できる。	3	前1,前3
				半導体のエネルギーバンド図を説明できる。	3	前1,前3
				pn接合の構造を理解し、エネルギーバンド図を用いてpn接合の電流－電圧特性を説明できる。	5	前1,前3,前5
				バイポーラトランジスタの構造を理解し、エネルギーバンド図を用いてバイポーラトランジスタの静特性を説明できる。	5	前1,前3,前4
				電界効果トランジスタの構造と動作を説明できる。	5	前1,前3,前4
		電力		三相交流における電圧・電流(相電圧、線間電圧、線電流)を説明できる。	5	前2,前9
				電源および負荷のΔ-Y、Y-Δ変換ができる。	5	前2,前9
				対称三相回路の電圧・電流・電力の計算ができる。	5	前2,前9
				直流機の原理と構造を説明できる。	5	前1,前2,前6,前15
				誘導機の原理と構造を説明できる。	5	前1,前2,前10,前15
				同期機の原理と構造を説明できる。	5	前1,前2,前12,前15
				変圧器の原理、構造、特性を説明でき、その等価回路を説明できる。	5	
				半導体電力変換装置の原理と働きについて説明できる。	5	前1,前6,前7,前8,前9,前10,前11,前12,前15
				電力システムの構成およびその構成要素について説明できる。	2	前1,前5
				交流および直流送配電方式について、それぞれの特徴を説明できる。	2	前1,前5
				電力品質の定義およびその維持に必要な手段について知っている。	4	前13,前14,前15
				電力システムの経済的運用について説明できる。	2	前13
				電気エネルギーの発生・輸送・利用と環境問題との関わりについて説明できる。	4	前1,前13,前14,前15
		制御		伝達関数を用いたシステムの入出力表現ができる。	4	前8,前11,前12
				ブロック線図を用いてシステムを表現することができる。	4	前8,前11,前12,前15
				システムの過渡特性について、ステップ応答を用いて説明できる。	2	
				システムの周波数特性について、ボード線図を用いて説明できる。	2	

評価割合

	試験	課題	相互評価	態度	ポートフォリオ	その他	合計
総合評価割合	70	30	0	0	0	0	100
基礎的能力	0	0	0	0	0	0	0
専門的能力	60	30	0	0	0	0	90
分野横断的能力	10	0	0	0	0	0	10