

香川高等専門学校		開講年度	令和05年度 (2023年度)	授業科目	応用数学Ⅲ
<b>科目基礎情報</b>					
科目番号	2131		科目区分	専門 / 選択	
授業形態	講義		単位の種別と単位数	学修単位: 2	
開設学科	機械工学科 (2019年度以降入学者)		対象学年	4	
開設期	後期		週時間数	2	
教科書/教材	碓氷久ほか「はじめて学ぶベクトル空間」大日本図書, ISBN 978-4-477-03049-4, 参考書: 石村園子「改訂版 すぐわかる線形代数」東京図書, ISBN				
担当教員	吉永 慎一				
<b>到達目標</b>					
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 行列ベクトルの基礎的な演算ができ、階数を求めることができる。</li> <li>2. 線形空間の基底と次元を求めることができ、線形独立か従属か判断できる。</li> <li>3. 部分空間やその基底、正規直交基底を理解し、求めることができる。</li> <li>4. 線形写像や核空間、像空間、直交補空間を理解できる。</li> <li>5. ロボットの基礎的な運動解析を理解できる。</li> <li>6. 数値解析ソフトで線形代数に関する処理ができる。</li> </ol>					
<b>ルーブリック</b>					
	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安		
評価項目1	行列ベクトルの基礎的な演算ができ、階数を求めることができる。	行列ベクトルの基礎的な演算がある程度でき、階数を理解できる。	行列ベクトルの演算ができず、階数も求めることができない。		
評価項目2	線形空間の基底と次元を求めることができ、線形独立か従属か判断できる。	線形独立か従属か判断することができ、線形空間の基底と次元を理解できる。	線形空間の基底と次元を理解できず求めることができない、線形独立か従属か判断できない。		
評価項目3	部分空間やその基底、正規直交基底を理解し、求めることができる。	部分空間やその基底、および正規直交基底について理解できる。	部分空間やその基底、正規直交基底を理解できない。		
評価項目4	線形写像や核空間、像空間、直交補空間を理解し、求めることができる。	線形写像や核空間、像空間、直交補空間を理解できる。	線形写像や核空間、像空間、直交補空間を理解できない。		
評価項目5	ロボットの基礎的な運動解析を理解し、ある程度の解析ができる。	ロボットの基礎的な運動解析を理解できる。	ロボットの基礎的な運動解析を理解できない。		
評価項目6	数値解析ソフトを用いて線形代数に関するいくつかの処理ができる。	数値解析ソフトにおける線形代数のいくつかの処理を理解できる。	数値解析ソフトにおける線形代数の処理について理解できない。		
<b>学科の到達目標項目との関係</b>					
学習・教育到達度目標 B-1					
<b>教育方法等</b>					
概要	ビッグデータやAI、ロボットなどで、線形代数に基づいた処理が多く用いられている。本講義では特に線形空間について取り上げるが、抽象的な話だけでは理解が難しいため、ロボットの運動解析と合わせて解説する。これにより物理的なイメージを沸きやすくする。また、5年生で学ぶ計算力学や制御工学IIの基礎になるようにも配慮する。				
授業の進め方・方法	一つの授業で一つのトピックスを扱い、授業の後半は演習を通じて理解の定着を図る。また、手計算が難しい問題に対しては、行列演算に適した数値計算ソフトウェアを用いた計算について紹介する。事後学習として演習課題を提出してもらい、評価に加える。				
注意点	<ul style="list-style-type: none"> <li>・課題の提出や添削指導にもTeamsを活用する予定です。</li> <li>・この科目は学修単位のため、事前学習・事後学習が必要です。</li> </ul> 事前学習：講義終了時に次週の講義内容を予告しますので予習をしてから講義を受けてください。 事後学習：授業の進め方・方法にある通り演習課題を課すので提出期限までに提出してください。				
<b>授業の属性・履修上の区分</b>					
<input checked="" type="checkbox"/> アクティブラーニング		<input checked="" type="checkbox"/> ICT 利用		<input type="checkbox"/> 遠隔授業対応	
<input type="checkbox"/> 実務経験のある教員による授業					
<b>授業計画</b>					
	週	授業内容	週ごとの到達目標		
後期	3rdQ	1週	ガイダンス、ロボットの運動学	ロボットの基礎的な運動解析を理解できる。	
		2週	行列演算の復習	行列ベクトルの基礎的な演算ができる。	
		3週	線形空間、次元と階数	線形空間の次元と階数を求めることができる。	
		4週	線形独立と線形従属	線形空間が線形独立か従属か判断できる。	
		5週	基底と表現行列	線形空間の基底や表現行列を求められる。	
		6週	内積と正規直交基底	正規直交基底を計算できる。	
		7週	問題演習	線形独立や従属の判断、基底や表現行列の導出ができる。	
		8週	前期中間試験		
	4thQ	9週	試験の返却と解説、MATLAB演習	MATLABの基礎的な使用方法が理解できる。	
		10週	線形写像と部分空間	線形写像について理解できる。	
		11週	部分空間とその基底	部分空間の基底や次元を求めることができる。	
		12週	核空間、像空間	核空間や像空間の次元を解析できる。	
		13週	直交補空間	直交補空間の基底や次元を求めることができる。	
		14週	擬似逆行列、特異値分解	擬似逆行列や特異値分解を理解し、MATLABで処理できる。	
		15週	問題演習	線形写像や部分空間に関する問題を解くことができる。	
		16週	前期末試験		

モデルコアカリキュラムの学習内容と到達目標

分類	分野	学習内容	学習内容の到達目標	到達レベル	授業週	
基礎的能力	数学	数学	数学	簡単な連立方程式を解くことができる。	3	後2,後7,後10,後11,後12,後13,後15
				三角関数を含む簡単な方程式を解くことができる。	3	後1,後7
				ベクトルの定義を理解し、ベクトルの基本的な計算(和・差・定数倍)ができ、大きさを求めることができる。	3	後2,後6,後7
				平面および空間ベクトルの成分表示ができ、成分表示を利用して簡単な計算ができる。	3	後2,後3,後4,後5,後6,後7,後10,後11,後12,後13,後15
				平面および空間ベクトルの内積を求めることができる。	3	後2,後6,後7,後13,後15
				行列の定義を理解し、行列の和・差・スカラーとの積、行列の積を求めることができる。	3	後2,後5,後7,後10,後15
				逆行列の定義を理解し、2次の正方行列の逆行列を求めることができる。	3	後2,後5,後7,後10,後11,後15
				行列式の定義および性質を理解し、基本的な行列式の値を求めることができる。	3	後2
				線形変換の定義を理解し、線形変換を表す行列を求めることができる。	3	後10,後11,後12,後15
				合成変換や逆変換を表す行列を求めることができる。	3	後2,後5,後7,後15
				平面内の回転に対応する線形変換を表す行列を求めることができる。	3	後10,後14,後15
				微分係数の意味や、導関数の定義を理解し、導関数を求めることができる。	3	後1,後7
				三角関数・指数関数・対数関数の導関数を求めることができる。	3	後1,後7
関数の媒介変数表示を理解し、媒介変数を利用して、その導関数を求めることができる。	3	後1,後7				

評価割合

	試験	演習・レポート	合計
総合評価割合	80	20	100
基礎的能力	50	10	60
専門的能力	30	10	40
分野横断的能力	0	0	0