

新居浜工業高等専門学校	開講年度	平成29年度(2017年度)	授業科目	計測制御工学
科目基礎情報				
科目番号	151509	科目区分	専門 / 必修	
授業形態	講義	単位の種別と単位数	履修単位: 1	
開設学科	環境材料工学科	対象学年	5	
開設期	後期	週時間数	2	
教科書/教材	電子計測制御 高木茂孝 他著 (実教出版), 参考書: シーケンス制御技術 小野孝治 他著 (産業図書)			
担当教員	久持 信			

### 到達目標

- 計測制御の基礎概念を把握し、各要素の内容を理解できること
- センサやアクチュエーターの働きと応用具体例を提示できること
- シーケンス制御の概要、論理回路と回路図の基本的内容を理解できること
- フィードバック制御系の制御要素と応答について、その基本的概念を理解できること

### ループリック

	理想的な到達レベルの目安	標準的な到達レベルの目安	未到達レベルの目安
評価項目1	計測や制御の仕組、標準単位、計測値の処理、発生誤差等について理解し、正しく応用と説明ができる。	計測や制御の概要、計測に関する基礎知識があり、基本的な項目の説明や応用ができる。	計測と制御に必要な基本知識が不足し、説明と応用ができない。
評価項目2	センサとアクチュエーターの種類と動作原理を理解し、その応用具体例を提示できる。	基本的なセンサとアクチュエーターの動作原理を理解し、応用具体例を提示できる。	センサとアクチュエーターの動作原理の理解が不足し、応用具体例の提示ができない。
評価項目3	シーケンス制御の概念、構成機器、論理回路や基本回路を理解し、一般シーケンス回路の読み書きやP Cでの応用ができる。	シーケンス制御の概念、構成機器、論理回路や基本回路を理解し、簡単な回路の読み書きや応用ができる。	シーケンス制御の概念、機器、回路の理解が不足し、回路の読み書きや応用ができない。
評価項目4	フィードバック制御の概念、P I D 制御要素や動作について理解し、伝達関数、ブロック線図への展開、応答と安定性の理解と判別ができる。	フィードバック制御の基本的要素や動作が分かり、伝達関数、ブロック線図、システムの心合や安定性の概要の理解ができる。	フィードバック制御の概念、基本的要素や動作についての理解が不足し、伝達関数やブロック線図、システムの特性の理解まで至らない。

### 学科の到達目標項目との関係

#### 専門知識 (B)

#### 教育方法等

概要	計測制御は、計測の概要、シーケンス制御、フィードバック制御に大別することができる。シーケンス制御では基本的な回路の構成、動作の読み書き、フィードバック制御では基本的要素とその動作、その特性について学ぶ。教科書、プリント、板書を中心に講義を進め、適宜、小テストと課題を行う。
授業の進め方・方法	授業内容に対応する教科書、および配布プリントの内容を事前に読み、授業後は課題や演習問題により学習内容の理解度を確認し、十分な復習により各単元の学習理解を深めること。 3学年で履修した「電気工学概論」の電気の基礎知識は授業の理解を深めるために必要である。
注意点	電気・電子を基礎とした計測の概念を学び、制御に関する基礎知識を習得し、関連する英語表現も合わせて身に付け、国際的に通用する実用能力の高い技術者を目指して欲しい。

#### 本科目の区分

#### 授業計画

	週	授業内容	週ごとの到達目標
後期 3rdQ	1週	計測制御の概要 ①計測制御の考え方	1
	2週	計測制御の概要 ②センサとアクチュエーター	2
	3週	シーケンス制御 ①シーケンス制御の基礎	3
	4週	シーケンス制御 ②シーケンス制御に使われる機器	3
	5週	シーケンス制御 ③シーケンス制御の基本的回路	3
	6週	シーケンス制御 ④シーケンス制御の応用例	3
	7週	シーケンス制御 ⑤プログラマブルコントローラー	3
	8週	中間試験	
後期 4thQ	9週	フィードバック制御 ①フィードバック制御の基礎	4
	10週	フィードバック制御 ②制御要素と応答	4
	11週	フィードバック制御 ③制御動作	4
	12週	フィードバック制御 ④サーボ機構	4
	13週	フィードバック制御 ⑤フィードバック制御系の応答	4
	14週	フィードバック制御 ⑥フィードバック制御系の安定性	4
	15週	フィードバック制御 ⑦フィードバック制御系の応用	4
	16週	期末試験 試験返却、復習	

#### モデルコアカリキュラムの学習内容と到達目標

分類	分野	学習内容	学習内容の到達目標	到達レベル	授業週
評価割合					
	試験		小テスト又は課題	合計	
総合評価割合	80		20	100	
基礎的能力	40		10	50	

専門的能力	40	10	50
分野横断的能力	0	0	0